

RT3

Automatizační technika bezdrátového ovládání



TECHNOCITY®

Instalační instrukce a upozornění

mhouse
4

Informace

Reprodukce tohoto manuálu je povolena pouze v celém rozsahu a bez jakýchkoliv změn. Překlad do jiného jazyka, byť i jen části textu, je zakázán bez předchozí udělené autorizace a následné kontroly ze strany MHOUSE.

MHOUSE nenese žádnou zodpovědnost za škody způsobené nevhodným používáním jeho výrobků, proto Vám doporučujeme, abyste si pozorně přečetli instrukce, uvedené v tomto manuálu.

MHOUSE si za účelem zlepšování svých výrobků vyhrazuje právo na úpravy a změny prováděné v kterémkoliv okamžiku a bez předchozího upozornění, přitom ovšem zaručuje

funkčnost a předem stanovené použití výrobku. Ohledně veškerých info se obraťte na:



TECHNOPARK CZ, s.r.o.
Ječná 29a
621 00 Brno
tel.: +420 541 423 011
e-mail: info@technocity.cz
www.technocity.cz

Obsah

1 Upozornění	3
2 Popis výrobku a určení jeho použití	3
3 Instalace	3
4 Elektrické zapojení	4
5 Uložení dálkových ovladačů do paměti	4
6 Podrobnější informace	4
7 Údržba a znehodnocení	9
8 Technické parametry	10
9 Prohlášení o shodě	11

1 Upozornění

- Před zahájením instalace se ujistěte, že výrobek je vhodný pro požadované použití. Zvláštní pozornost věnujte údajům uvedeným v kapitole „Technické parametry“, MHOUSE nese odpovědnost za škody způsobené aplikací výrobku, která by byla v rozporu s možnostmi použití, uvedenými v tomto manuálu.
- Veškeré instalační operace musejí být prováděny na zařízení, které není napájeno elektrickou energií.
- Zajistěte, aby vnitřní části výrobku nepřišly do kontaktu s vodou nebo s jinými látkami, které by je mohly znečistit,

Nenechávejte výrobek v blízkosti silných zdrojů tepla a ani jej nevystavujte působení plamenů, v případě, že by došlo k některé z uvedených eventualit, přestaňte okamžitě výrobek používat a obraťte se na technický servis MHOUSE.

- Obalové materiály musí být znehodnoceny v naprostém souladu s místně platnými předpisy.

2 Popis výrobku a určení jeho použití

Kit RT3, který se skládá z vysílače TX3 a z přijímače RC1, zajišťuje ovládání jednofázových asynchronních pohonů, napájených síťovým napětím, jejichž zapojení je provedeno typem „SPOLEČNÝ“ „OTEVŘÍT“ ZAVŘÍT“, to znamená, že jsou určeny pro pohony, které jsou používány pro automatizaci markýz, rolet a pro podobné aplikace.

Přijímač RC1 (obrázek 1) pracuje na frekvenci 433,92 MHz na bázi technologie plovoucího kódu, čímž je zaručen vysoký stupeň zabezpečení. Do každého přijímače je možné uložit až 30 vysílačů TX3 (obrázek 2) nebo TX4 (obrázek 3).

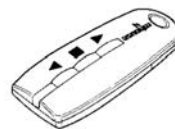
Na základě příkazu vydaného vysílačem dojde k napájení pohonu po stanovenou „pracovní dobu“ (u továrního nastavení se jedná přibližně o 150 sekund), v běžných případech přeruší koncový spínač chod pohonu v příslušné pozici, která byla nastavena.

Obrázek 1



RC1

Obrázek 2



TX3

Obrázek 3

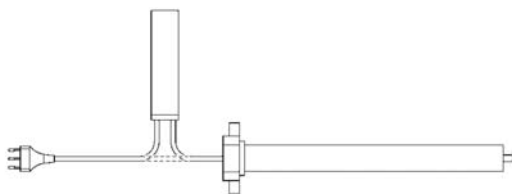


TX4

3 Instalace

Přijímač RC1 musí být zapojen mezi napájecím vedením (elektrická síť) a pohonem, který má být ovládán, viz schéma na obrázku 4.

Obrázek 4



Elektrická zařízení musí být vždy zapojena zkušeným a kvalifikovaným personálem a v souladu s příslušnými platnými normami.

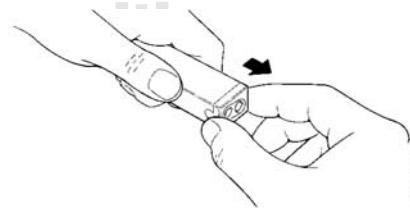
Krabička, která obsahuje RC1, musí být nainstalována na místě, které není volně dostupné, protože průchodka pro kabely nechrání dostatečně kabely proti jejich vytržení a demontovatelný uzávěr je volně oddělitelným prvkem, který není dostatečnou zárukou proti přístupu ke komponentům, které jsou napájeny elektrickým proudem.

Jestliže je přijímač RC1 umístěn v exteriéru, je nutno vzít v úvahu skutečnost, že průchodky pro kabely zaručují dostatečnou vodotěsnost pouze v případě, že jsou použity kulaté kabely o průměru od 6,5 do 8,5 mm.

1. Zkontrolujte, jestli není některý z elektrických obvodů napájen elektrickou energií.

2. Otevřete krabičku RC1 tak, že nejprve odstraníte „uzávěr pro průchod kabelů“ stejným způsobem, který je znázorněn na následujícím obrázku.

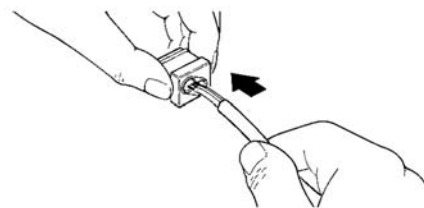
Obrázek 5



3. Odizolujte oba kabely, tj. kabel vedoucí od elektrického napájecího vedení a kabel vedoucí od pohonu, asi v délce 15 cm a pak jednotlivé vodiče asi v délce 5 mm.

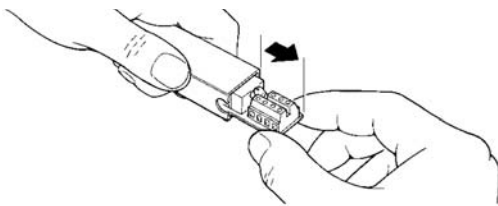
4. Protáhněte oba kabely otvory „uzávěru“, určenými pro průchod kabelů.

Obrázek 6



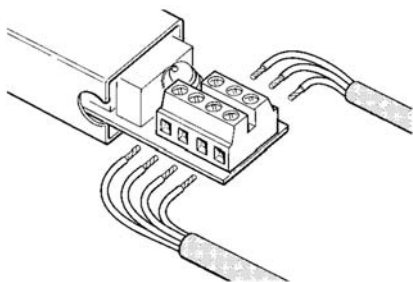
5. O několik centimetrů povytáhněte elektronickou desku.

Obrázek 7



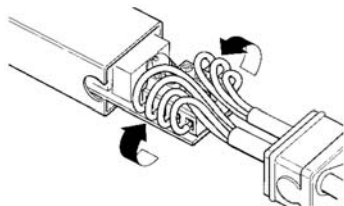
6. Připojte vodiče ke svorkám stejným způsobem, jak je to znázorněno na obrázku 8, přitom postupujte podle schématu na obrázku 13.

Obrázek 8



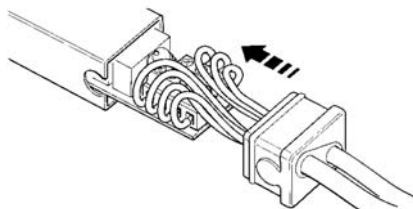
7. Vodiče pozohýbejte stejným způsobem, jak je to znázorněno na obrázku 9.

Obrázek 9



8. Elektronickou desku zasuňte dovnitř do krabičky, zkontrolujte, jestli je celá odizolovaná část kabelu uvnitř, po kabelech posuňte „uzávěr“, aby došlo k úplnému uzavření krabičky.

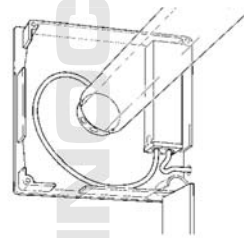
Obrázek 10



9. Přijímač RC1 není nutné připevňovat k podkladu, je možné jej uložit přímo do boxu, případně můžete použít samolepicí pásku, která je součástí balení. Aby nedošlo k nežádoucímu pronikání vody do krabičky, doporučujeme, aby byla umístěna v takové poloze, kdy jsou kabely vedeny směrem dolů.

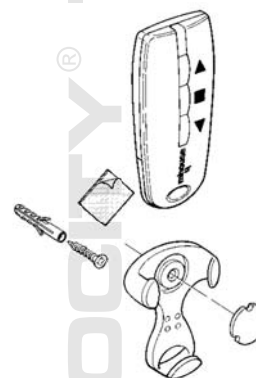
Do krabičky zařízení RC1 nesmí být vrtány žádné otvory.

Obrázek 11



10. Dálkový ovladač TX3 je opatřen držákem, který je možné připevnit například na stěnu. Jestliže je podkladový povrch rovný a kompaktní, může být k připevnění použito i samolepicí páska, která je součástí balení, v ostatních případech je možné použít odpovídající šroub nebo vrt a případně i hmoždinku, která je součástí balení.

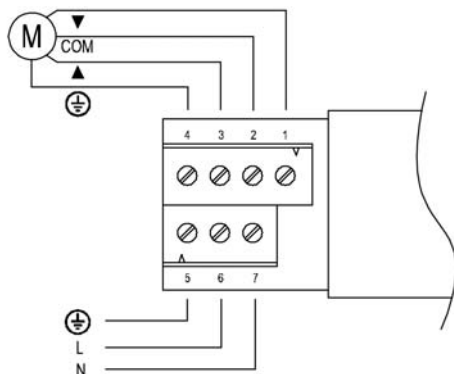
Obrázek 12



4 Elektrické zapojení

Dodržujte přesně uvedené zapojení, v případě pochybností zbytečně **NEEXPERIMENTUJTE** a prostudujte si příslušná podrobnější elektrická schémata.

Obrázek 13



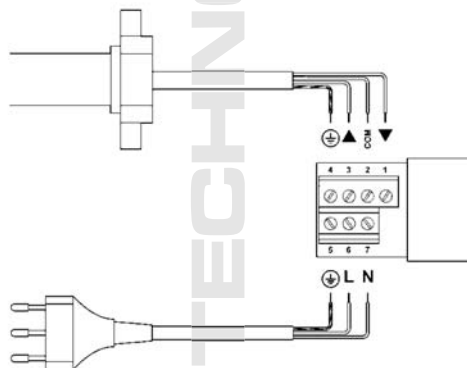
Napájení

Hlavní napájení přijímače RC1 (zemnění, fáze a nulák) musí být provedeno prostřednictvím svorek 5 – 6 – 7 tak, jak je to znázorněno na obrázku 13.

Zapojení pohonu

Jednofázový asynchronní pohon, který je napájený síťovým napětím, musí být připojen na svorky 1 – 2 – 3 – 4 stejně, jako je to znázorněno na obrázku 13. Svorka čís. 2 je „společný“, obvykle se jedná o vodič modré barvy v kabelu pohonu, svorka čís. 4 je „zemnění“, vodič žlutozelené barvy. Svorky 1 a 3 odpovídají „spuštění“ ▲ respektive „vytažení“ ▼ jsou to obvykle v kabelu pohonu vodiče označené hnědou a černou barvou. Elektrické fáze pohonu „vytažení“ a „spuštění“ jsou navzájem

Chybně provedené zapojení může být příčinou vážného poškození přijímače RC1.



zaměnitelné, přičemž první zajišťuje rotaci pohonu jedním směrem, druhá směrem opačným. Směr otáčení „vytažení“ ▲ nebo „spuštění“ ▼ závisí na straně, na kterou je pohon nainstalován do navíjecí trubky. Jestliže po uložení prvního dálkového ovladače TX3 do paměti nebude směr rotace pohonu odpovídat zadanému příkazu, bude nutné zaměnit zapojení přijímače RT3 na svorkách 1 a 3.

Jestliže to není výslovně povoleno a umožněno typem pohonu, nezapojte víc než jeden pohon ke každému přijímači RC1, jestliže je požadováno zapojení většího počtu pohonů, použijte příslušné rozšiřovací jednotky. Svorka 7 (nulák) je propojená přímo se svorkou 2 (společný) pohonu, který proto není zcela izolován od napájecího elektrického vedení.

5 Uložení dálkových ovladačů do paměti

Aby mohl dálkový ovladač TX3 ovládat přijímač RC1, je nejprve nutné provést příslušné operace pro jeho uložení do paměti. Kromě dálkových ovladačů TX3, které jsou speciálně určené pro automatizační techniky ovládající markýzy a rolety, je možné do paměti uložit i dálkové ovladače TX4, které jsou běžně používány pro automatizační techniku určenou pro vrata a brány.

- Všechny kroky při ukládání ovladačů do paměti, které jsou popsány v této kapitole, jsou časově omezené, to znamená, že musí být provedeny ve stanovených časových limitech.
- K uložení do paměti, prováděnému rádiovým signálem, může dojít u všech přijímačů, které se nacházejí v dosahu používaného dálkového ovladače, je proto vhodné napájet elektrickou energií pouze ten přijímač, kterého se tato operace týká.

- Lze si ověřit, zda je již nějaký ovladač vložen do paměti: Po připojení přijímače ke zdroji elektrické energie spočítejte pípnutí:

Kontrola uložených dálkových ovladačů	
3 krátká pípnutí ♪♪♪	Paměť obsahuje již uložené dálkové ovladače.
2 dlouhá pípnutí ♪♪	Paměť neobsahuje žádný dálkový ovladač.

Existují dva možné způsoby, jak do paměti přijímače uložit dálkové ovladače:




- způsob:** zjednodušené ukládání do paměti (tlačítka dálkového ovladače jsou automaticky nakonfigurována přijímačem RC1)
- způsob:** pokročilejší ukládání do paměti (každé jednotlivé tlačítko dálkového ovladače může být nakonfigurováno pro konkrétní příkaz)

Uložení do paměti I. způsobem (zjednodušené uložení)

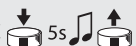


V tomto případě jsou funkce tlačítek dálkového ovladače pevně dané: tlačítko ▲ (resp. tlačítko 1) ovládá „vytažení“, tlačítko ■ (2) ovládá „stop“ a tlačítko ▼ (3) ovládá „spuštění“, v případě dálkového ovladače TX4 tlačítko 4 ovládá „stop“.

Funkce tlačítek po uložení do paměti I. způsobem			
TX3	TX4	Příkaz	
Tlačítko ▲	Tlačítko 1	Vytažení	
Tlačítko ■	Tlačítko 2	Stop	
Tlačítko ▼	Tlačítko 3	Spuštění	
	Tlačítko 4	Stop	

V případě, že v paměti není uložený žádný dálkový ovladač, je možné při ukládání prvního ovladače postupovat I. způsobem, podle instrukcí uvedených v tabulce [A].

Tabulka [A] Uložení dálkového ovladače I. způsobem, není-li dosud v paměti žádný ovladač		Příklad
1.	Připojte přijímač RC1 ke zdroji elektrického napájení: uslyšíte 2 dlouhá pípnutí.	
2.	Do 5 sekund stiskněte a podržte kterékoli tlačítko na dálkovém ovladači, který chcete uložit do paměti.	
3.	Uvolněte tlačítko během prvního ze tří pípnutí, která potvrzují uložení do paměti.	

Jestliže paměť přijímače už obsahuje uložené dálkové ovladače, uslyšíte po jeho zapnutí 3 krátká pípnutí a nelze postupovat podle výše uvedených instrukcí. Chcete-li ovladač uložit I. způsobem, postupujte podle návodu pro uložení do paměti, který je uveden v tabulce [B].

Tabulka [B] Uložení dálkových ovladačů do paměti I. způsobem, je-li už v paměti nějaký ovladač		Příklad
1.	Stiskněte tlačítko ■ na novém dálkovém ovladači, který chcete uložit do paměti (nový TX), a podržte je tak dlouho, dokud neuslyšíte jedno pípnutí (přibližně po 5 sekundách), pak tlačítko uvolněte.	Nový TX 
2.	Pomalou 3krát stiskněte tlačítko ■ na dálkovém ovladači, který je už uložený do paměti (starý TX).	Starý TX 
3.	Ještě jednou stiskněte a uvolněte tlačítko ■ na novém dálkovém ovladači, které jste stiskli při provádění bodu 1.	Nový TX 

3 závěrečná pípnutí vám potvrdí, že jste správně uložili nový ovladač. (Je-li paměť zaplněna, tj. právě byl uložen 30. ovladač, ohlásí 6 pípnutí, že další ovladače již nebude možno uložit).

6 Podrobnější informace

Uložení do paměti II. způsobem (pokročilé ukládání)

V případě tohoto způsobu uložení může být každému tlačítku dálkového ovladače přiřazen jeden ze čtyř možných příkazů tak, jak je to uvedeno v tabulce [C].

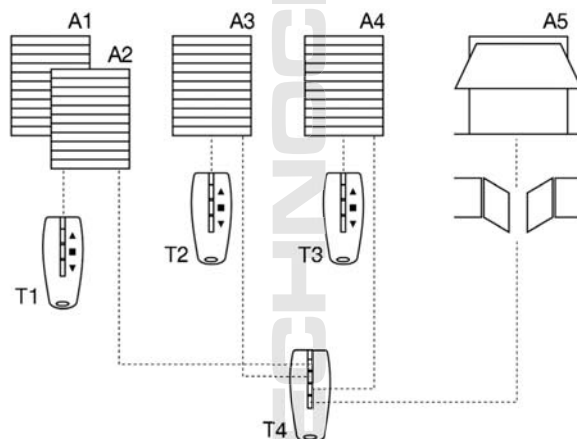
Tabulka [C] Příkazy, které je možné uložit II. způsobem		
číslo	příkaz	popis
1.	Krok – Krok	První příkaz aktivuje vytažení, následující, s běžícím pohonem, nařídí jeho zastavení, třetí příkaz aktivuje spuštění a tak dále.
2.	Vytažení – Stop	První příkaz aktivuje vytažení, následující, s běžícím pohonem, nařídí jeho zastavení.
3.	Spuštění – Stop	První příkaz aktivuje spuštění, následující, s běžícím pohonem, nařídí jeho zastavení.
4.	Stop	Aktivuje vždy jen zastavení.

V případě tohoto postupu probíhá ukládání do paměti u každého tlačítka dálkového ovladače jednotlivě, to znamená, že 2 tlačítka stejného dálkového ovladače mohou být uložena tak, aby prováděla dva příkazy platné pro stejný přijímač anebo ovládat různé přijímače, jak je to uvedeno v následujícím příkladě:

Příklad uložení ovladače TX4 II. způsobem			
číslo tlačítka			
(1)	Vytažení markýzy čís. 1		
(2)		Spuštění markýzy čís. 2	
(3)			Krok – Krok roleta čís. 1
(4)			Krok – Krok roleta čís. 2










Pomocí vhodného naprogramování je možné vytvářet skupinové příkazy, jak je to uvedeno u příkladu na obrázku 14:

Obrázek 14













- T1 je uložený I. způsobem jak u A1, tak u A2, umožňuje ovládat vytažení, stop anebo spuštění současně u A1 a A2.
- T2 uložený je I. způsobem jenom u A3, umožňuje ovládat vytažení, stop anebo spuštění.
- T3 uložený I. způsobem jenom u A4 umožňuje ovládat vytažení, stop anebo spuštění.
- T4 uložený II. způsobem pro ovládání příkazu Krok-Krok u všech automatizací, umožňuje ovládat současně vytažení anebo spuštění u A1 a A2, anebo ovládat samostatně A3 nebo A4, a nakonec umožňuje ovládat otevírání automatizované brány A5.

Při ukládání dálkových ovladačů do paměti II. způsobem postupujte podle tabulek [D] a [E].









Tabulka [D] Uložení dálkového ovladače do paměti II. způsobem, není-li dosud v paměti žádný ovladač	Příklad
1. Ihned poté, co je přijímač napájen elektrickou energií, uslyšíte 2 dlouhá pípnutí.	 
2. Do 5 s stiskněte tlačítko na dálkovém ovladači, které chcete uložit do paměti a podržte jej tak dlouho, dokud neuslyšíte všechna 3 pípnutí, potom tlačítko uvolněte.	  
3. Do 3 s stiskněte tlačítko na dálkovém ovladači tolikrát, aby počet stisknutí odpovídal požadovanému příkazu: 1 = Krok-Krok, 2 = Vytažení, 3 = Puštění, 4 = Stop.	 X1...X4
4. Asi po 3 s uslyšíte stejný počet pípnutí, který odpovídá zvolenému příkazu.	 X1...X4
5. Do 2 s stiskněte a uvolněte stejné tlačítko, abyste potvrdili provedené naprogramování.	 

3 pípnutí, která uslyšíte po dokončení operace budou signalizovat, že nový dálkový ovladač byl úspěšně uložen do paměti. Jestliže v bodě 4 neuslyšíte stejný počet pípnutí, odpovídající zvolené funkci, počkejte 10 s, aby mohl být ukončen programovací proces a pak celý postup zkuste zopakovat.

Tabulka [E] Uložení dalších dálkových ovladačů do paměti II. způsobem	Příklad
1. Stiskněte nově ukládané tlačítko na dálkovém ovladači („nové“) a podržte je tak dlouho, dokud neuslyšíte jedno pípnutí (přibližně po 5 s), pak je uvolněte.	Nový TX  5s  
2. Do 5 s stiskněte na dobu 5 s jedno už uložené tlačítko (na stejném nebo jiném dálkovém ovladači) (staré) a podržte je tak dlouho, dokud neuslyšíte 2 krátká pípnutí, pak tlačítko uvolněte.	Starý TX  5s  
3. Do 3 s znovu stiskněte stejné, už dříve uložené tlačítko (staré), a to tolikrát, aby počet stisknutí odpovídal požadovanému příkazu: 1 = Krok-Krok, 2 = Vytažení, 3 = Puštění, 4 = Stop.	Starý TX  X1...X4
4. Přibližně po 3 s uslyšíte stejný počet pípnutí, který odpovídá zvolenému příkazu.	 X1...X4
5. Do 2 s stiskněte a uvolněte nově ukládané tlačítko (nové), aby bylo potvrzeno provedené naprogramování.	Nový TX  

3 pípnutí, která uslyšíte po dokončení operace, budou signalizovat, že nové tlačítko bylo úspěšně uloženo do paměti. Jestliže je paměť plná (30 dálkových ovladačů), bude prostřednictvím 6 pípnutí signalizováno, že dálkový ovladač nemůže být uložen do paměti.

Uložení nového dálkového ovladače do paměti, který bude mít stejné parametry jako použitý, uložený dálkový ovladač
 Jednou z dalších možností je uložit nový dálkový ovladač takovým způsobem, aby byly jeho funkce naprosto shodné s použitým, uloženým dálkovým ovladačem. Jestliže je uložený dálkový ovladač do paměti uložený I. způsobem, bude i nový dálkový ovladač fungovat I. způsobem a při jeho ukládání do paměti bude stačit, když provedete pouze jednu operaci. Jestliže je tlačítko uloženého dálkového ovladače uloženo do paměti II. způsobem, bude i tlačítko na novém dálkovém ovladači uloženo II. způsobem a bude provádět stejný příkaz, jestliže budete chtít uložit větší počet tlačítek, bude nutné provést programovací operaci pro každé tlačítko, které má být uloženo do paměti.

Tabulka [F] Uložení nového dálkového ovladače s parametry, jako má použitý dálkový ovladač		Příklad
1.	Stiskněte tlačítko na novém dálkovém ovladači (nový TX), který chcete uložit do paměti a podržte jej alespoň po dobu 3 sekund, pak tlačítko uvolněte.	Nový TX  3s 
2.	Stiskněte tlačítko na uloženém dálkovém ovladači (starý TX) a podržte jej alespoň po dobu 3 sekund, pak tlačítko uvolněte.	Starý TX  3s 
3.	Stiskněte ještě jednou tlačítko na novém dálkovém ovladači (nový TX) a podržte jej alespoň po dobu 3 sekund, pak tlačítko uvolněte.	Nový TX  3s 
4.	Stiskněte tlačítko na uloženém dálkovém ovladači (starý TX) a podržte jej alespoň po dobu 3 sekund, pak tlačítko uvolněte.	Starý TX  3s 








3 pípnutí, která uslyšíte po dokončení operace budou signalizovat, že nový dálkový ovladač byl úspěšně uložen do paměti. Jestliže je paměť plná (30 dálkových ovladačů), bude prostřednictvím 6 pípnutí signalizováno, že dálkový ovladač nemůže být uložen do paměti.

Naprogramování délky pracovního cyklu

„Délka pracovního cyklu“ je doba, po kterou přijímač RC1 ovládá pohon během „vytažení“ ▲ nebo „spuštění“ ▼, hodnota továrního nastavení anebo po vymazání paměti je nastavena přibližně na 150 s. V případě potřeby je možné délku pracovního cyklu změnit a to v rozsahu od minimální hodnoty 4 s po hodnotu maximální 250 s. Programovací proces probíhá na základě „autodetekce“, kdy se jedná o měření doby nezbytné pro provedení celé operace. Je nutné, aby byl pohon zastaven v jedné z pozic koncového spínače a pak je měřena délka operace, která je pro pohon nejnamáhavější (a tedy trvá nejdéle), normálně se jedná o navíjení.

Doporučujeme, aby byla délka pracovního cyklu naprogramována několik sekund delší, než je nezbytně nutná délka pracovního cyklu pro dokončení celé operace, dále je nutné vzít v úvahu, že operace, během níž je prováděno měření, začíná v opačné pozici vůči poslední provedené operaci, před zahájením programování je proto nutné uvést pohon do pozice koncového spínače po vykonání té méně namáhavé operace.

Při programování budete potřebovat jeden dálkový ovladač uložený I. způsobem, potom postupujte podle kroků uvedených v následující tabulce:

Tabulka [G] Programování délky pracovního cyklu		Příklad
1.	Stiskněte tlačítko ■ na dálkovém ovladači uloženém do paměti a podržte jej tak dlouho, dokud neuslyšíte jedno pípnutí (přibližně po 5 sekundách), pak tlačítko uvolněte.	 5s 
2.	Stiskněte ještě jednou tlačítko ■ a podržte jej tak dlouho, dokud neuslyšíte 4 krátká pípnutí (přibližně po 5 sekundách), pak tlačítko uvolněte.	 5s  
3.	Stiskněte tlačítko ▲ (nebo tlačítko ▼), aby byla uvedena do chodu operace a současně bude zahájeno načítání délky pracovního cyklu.	
4.	Počkejte až pohon dokončí celou operaci a zastaví se v pozici koncového spínače, potom po několika sekundách stiskněte tlačítko ■, aby bylo ukončeno načítání délky pracovního cyklu.	

3 pípnutí, která uslyšíte po dokončení operace, budou signalizovat, že uložení nové délky pracovního cyklu do paměti proběhlo úspěšně. V případě, že budete chtít znovu nastavit tovární hodnotu délky pracovního cyklu (150 s), stiskněte v bodě 3 tlačítko ■ a podržte jej tak dlouho, dokud neuslyšíte první ze 3 pípnutí, která budou signalizovat, že naprogramování je dokončeno

Vymazání paměti přijímače

V některých případech může být zapotřebí vymazat paměť přijímače RC1.

Vymazání paměti je možné provést pomocí:

- jednoho dálkového ovladače, který není uložený do paměti, postupujte od bodu A, **tab. H**,
- jednoho dálkového ovladače, který je uložený do paměti, postupujte od bodu čís. 1, **tab. H**,



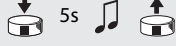
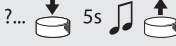
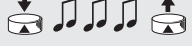
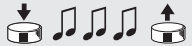
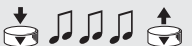

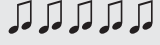
• Jestliže je dálkový ovladač uložený do paměti I. způsobem, postupujte podle následujících instrukcí **tab. H** a mačkejte tlačítka tak, jak je v tomto postupu uvedeno.

• Jestliže je dálkový ovladač uložený do paměti II. způsobem, postupujte podle instrukcí, avšak mačkejte vždy a pouze stejné tlačítko, které však musí být uloženo do paměti.

Pozn.: Pro tento postup nelze použít tlačítka ■ (resp. 2) dálkového ovladače TX3 (resp. TX4)!

Z paměti je možné vymazat:

- jenom dálkové ovladače, ukončete operaci v bodě 4,
- veškerá data (dálkové ovladače a délku pracovního cyklu), dokončete celou operaci až do bodu 5.

Tabulka [H] Vymazání paměti		Příklad
A. ➔	Z přijímače, který není napájen el. energií, vyjměte můstek, který je umístěn na elektronické desce (můstek musí být po dokončení mazání paměti vrácen zpět na své místo).	
B. ➔	Připojte přijímač ke zdroji elektrické energie a počkejte na úvodní pípnutí.	
1.	<ul style="list-style-type: none"> S dálkovým ovladačem uloženým do paměti I. způsobem anebo s ovladačem, který není do paměti uložen: stiskněte tlačítko ■ (anebo 2) na dálkovém ovladači a podržte je tak dlouho, dokud neuslyšíte jedno pípnutí (přibližně po 5 sekundách), pak tlačítko uvolněte. S dálkovým ovladačem uloženým do paměti II. způsobem: stiskněte a uvolněte některé tlačítko, které je uloženo do paměti, avšak nepoužívejte tlačítko ■ (ani 2). Pokud se motor rozjede, stiskněte je znovu a až po pípnutí uvolněte. 	 
2.	Po 1 sekundě stiskněte tlačítko ▲ a uvolněte je přesně při třetím pípnutí. (U II. způsobu proveďte totéž, avšak opět se stejným tlačítkem jako v bodu 1.)	
3.	Po 1 sekundě stiskněte tlačítko ■ a uvolněte je přesně při třetím pípnutí. (U II. způsobu proveďte totéž, avšak opět se stejným tlačítkem jako v bodu 1.)	
4. ◀	Po 1 sekundě stiskněte tlačítko ▼ a uvolněte je přesně při třetím pípnutí. (U II. způsobu proveďte totéž, avšak opět se stejným tlačítkem jako v bodu 1.)	
5. ◀	Jestliže chcete vymazat všechna data uložená do paměti, do 2 sekund stiskněte současně tlačítka ▲ a ▼ a pak je uvolněte.	
	Po několika sekundách bude prostřednictvím 5 pípnutí signalizováno, že paměť byla vymazána.	

7 Údržba a znehodnocení

Systém nevyžaduje žádnou zvláštní údržbu. Tento výrobek se skládá z materiálů, vyrobených různou technologií, některé z nich můžou být recyklovány, jiné musejí být znehodnoceny. Informujte se o recyklačních systémech a možnostech znehodnocení výrobku a přitom dodržujte zákonné, místně platné předpisy.

Pozor: některé elektronické komponenty můžou obsahovat látky, které znečišťují životní prostředí: nevyhazujte je.

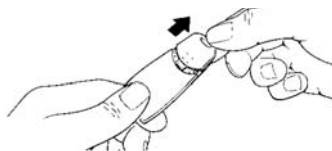
Výměna baterií v dálkovém ovladači

Jestliže dojde ke značnému snížení dosahu dálkového ovladače a světlo vydávané LED diodou je slabé, došlo pravděpodobně k vybití baterií. Dálkový ovladač obsahuje dvě lithiové baterie typu CR2016.

Při výměně baterií postupujte podle následujících bodů:

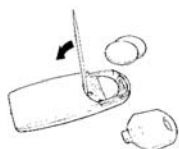
1. Tahem otevřete spodní část, viz obrázek 15.

Obrázek 15



2. Strčte do příslušné mezery tenký hrot, viz obrázek 16, a vytlačte baterie směrem ven.

Obrázek 16



3. Vložte nové baterie a přitom dodržujte polaritu („+“ směrem ke straně, na které jsou umístěna tlačítka).

4. Zavřete spodní část a dobře ji zacvakněte.

Pozor: Baterie používané v dálkových ovladačích obsahují látky, které znečišťují životní prostředí: nevyhazujte je do komunálního odpadu a postupujte podle místně platných předpisů.

8 Technické parametry

RT3 je vyráběn společností NICE S.p.a. (TV) I, MHOUSE S.r.l. je společnost, která patří do koncernu NICE S.p.a. Za účelem zlepšování svých výrobků si společnost NICE S.p.a. vyhrazuje právo kdykoli a bez předchozího upozornění měnit jejich technické parametry, přičemž u daných výrobků zaručuje jejich funkčnost a deklarované určení použití.

Poznámka: všechny technické parametry jsou platné při okolní teplotě 20°C.

Přijímač RC1	
Typologie:	Přijímač rádiových vln určený pro ovládání automatizační techniky aplikované na markýzách, roletách a u podobných aplikací.
Použitá technologie:	Příjem a dekódování rádiového signálu, vysílaného dálkovými ovladači. Aktivace výstupních relé pouze v případě, že signál odpovídá kódu, který byl předtím uložen do paměti a je v naprosté synchronii s variabilní sekvencí.
Typy dálkových ovladačů:	Dálkové ovladače TX3 a TX4.
Kódování:	Plovoucí kód s 64 Bit kódem (18 biliónů kombinací).
Počet dálkových ovladačů TX4 uložitelných do paměti:	Až 30 ovladačů uložených I. způsobem.
Frekvence příjmu:	433,92 MHz
Citlivost přijímače	Lepší než 0,6 μ V (při přímém zapojení)
Dosah dálkových ovladačů TX3:	Přibližně 50 – 100 m (dosah se mění podle výskytu překážek a elektromagnet. ruchu).
Napájení:	230 Vac (+10 – 15%) 50 Hz
Maximální výkon pohonu:	500W / 400 VA
Odběr v klidu:	< 0.7 W (obvyklý u 230 Vac)
Doba aktivace:	Přibližně 300 ms
Doba deaktivace:	Přibližně 300 ms
Podržení stavu na výstupu v případě výpadku el. proudu:	Ne
Krytí:	IP55 (celá krabička) při použití kulatých kabelů o průměru od 6,5 do 8,5 mm
Rozměry/hmotnost:	98 x 26 x 20/45 g

Dálkový ovladač TX3	
Typologie:	Rádiové dálkové ovladače určené pro automatizační techniku aplikovanou na markýzy, rolety a podobné aplikace.
Použitá technologie:	Kódovaná modulace AM OOK přenášená rádiovým signálem
Frekvence příjmu:	433,92 MHz
Kódování:	Plovoucí kód s 64 Bit kódem (18 biliónů kombinací).
Tlačítka:	každé tlačítko může být použito pro různé příkazy platné pro stejný přijímač anebo ovládat různé přijímače.
Vyzařovaný výkon:	přibližně 0,0001 W
Napájení:	6 V + 20% - 40%, dvě lithiové baterie typu CR2016
Životnost baterií:	3 roky při vyslání 10 příkazů/den v délce 1 s při teplotě 20°C (při nízkých teplotách se účinnost baterií snižuje)
Okolní provozní teploty:	- 10 ÷ + 55 °C
Použití v kyselém, slaném nebo výbušném prostředí:	Ne
Krytí:	IP40 (použití v interiérech nebo v chráněném prostředí)
Rozměry/hmotnost:	720 x 31 h 11 mm/18 g

9 Prohlášení o shodě

Prohlášení o shodě v souladu se směrnicí 1999/5/CE

RT3 je vyráběno společností NICE S.p.a. (TV) I, MHOUSE S.r.l. je společnost, která patří do koncernu NICE S.p.a.

Číslo 190/Rc/1

Datum: 24. 05. 2004

Revize: 00

Níže podepsaný Lauro Buoro prohlašuje, že výrobky:

Název výrobce: NICE S.p.a.

Sídlo: Via Pezza Alta 13, 31046 Z.I. Rustignè – ODERZO – ITÁLIE

Model přijímače: RC1

Model vysílače: TX3

Splňují základní požadavky předepsané článkem 3 směrnice R&TTE 1999/5/CE, při použití stanoveném pro tyto výrobky.

Lauro Buoro
generální manager