

Návod k instalaci a obsluze

Spido

Elektromechanický pohon pro sekční vrata a výklopná vrata s protizávažím nebo s pružinami



Obsah

1	Popis výrobku	3	3	Manuální ovládání zevnitř místnosti a odblokování	6
2	Instalace	4	4	Schválení a kontrola zařízení	6
2.1	Předběžná kontrola	4	5	Údržba	6
2.2	Příklad typické sestavy	6	5.1	Likvidace	6
2.3	Omezení použití	6	6	Technická údaje	6
2.4	Instalace pohonu SPIDO	6	7	Katalog náhradních dílů	8
2.5	Nastavení přenosného táhla	6		SPIDO - řídicí jednotka	10
2.6	Osazení koncových zarážek	6		Instrukce a upozornění pro uživatele	23

Důležité upozornění

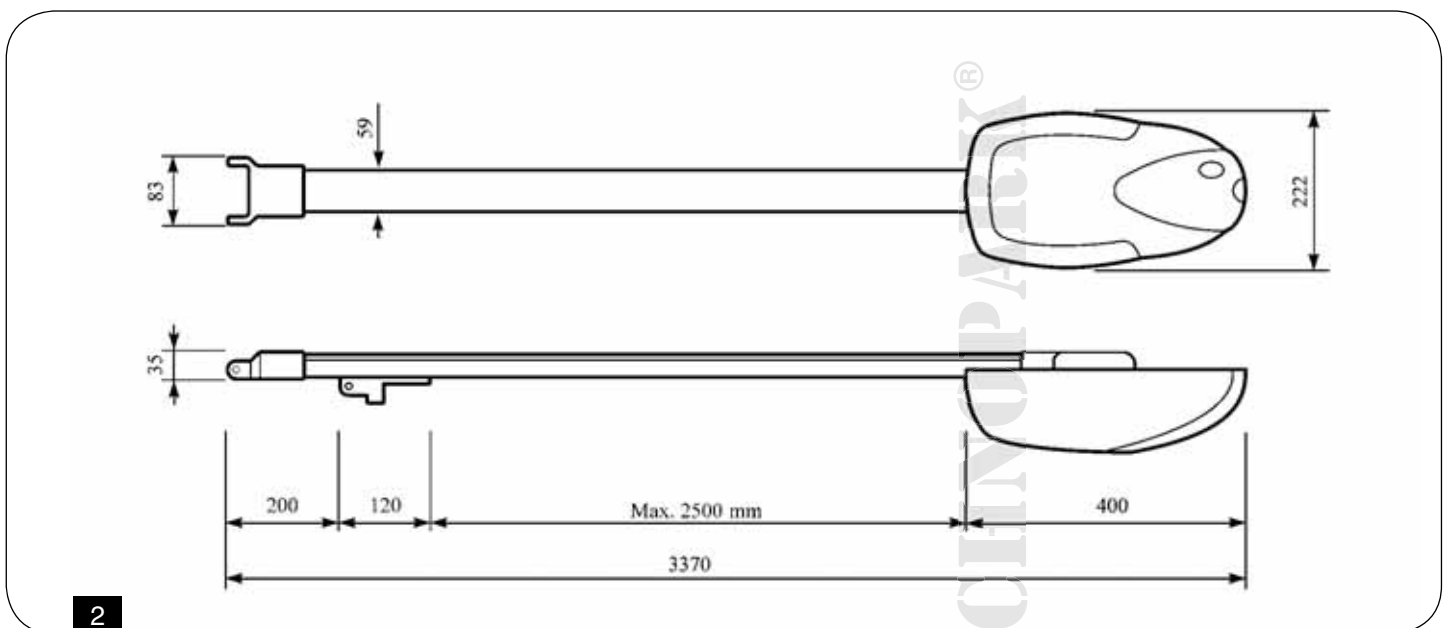
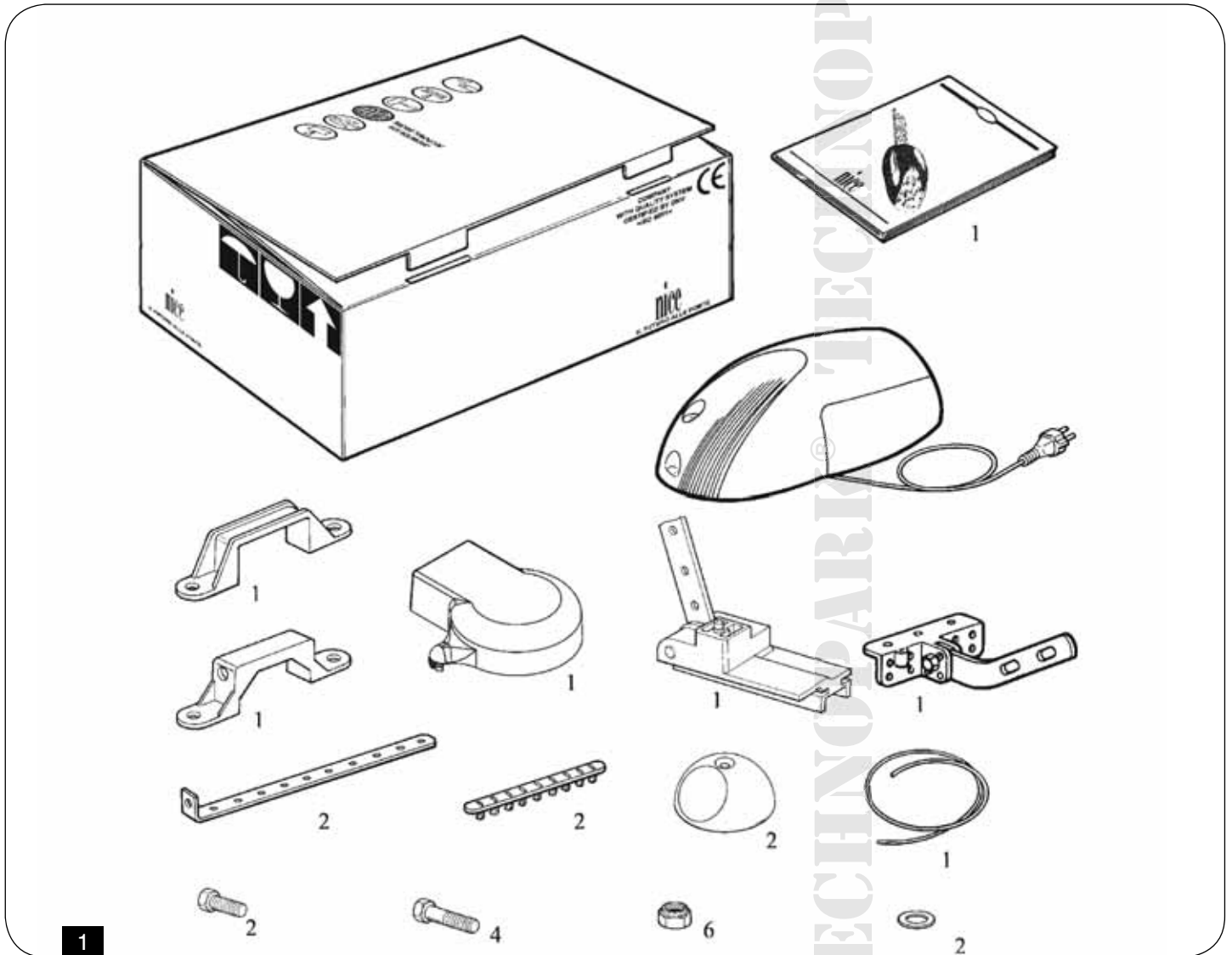
Tento manuál je určen pouze pro technický personál, který má příslušnou kvalifikaci pro instalaci. Žádná z informací, kterou obsahuje tento materiál není určena pro finálního uživatele. Tento manuál je určen pro elektromechanické převodové pohony SPIDO a nesmí být použit pro jiné výrobky. Pohony SPIDO jsou určeny k automatickému provozu dělených - lamelových vrat, vrat s protizávažím nebo s pružinami, každé jiné použití je nevhodné a tudíž je zakázáno podle platných předpisů. Výrobce doporučuje přečíst si pozorně alespoň jednou veškeré instrukce předtím, než přistoupíte k vlastní instalaci. Je Vaší povinností provést vše tak „bezpečně“, jak to jen jde. Instalace a údržba musí být prováděna výhradně kvalifikovaným a zkušeným personálem, a to dle následujících českých norem a vládních nařízení:

*zákon č. 22/1997 sb. O technických požadavcích na výrobky
nařízení vlády č. 168, 169 a 170 ze dne 25. června 1997
nařízení vlády č. 378/2001 ze dne 12. září 2001*

Nekvalifikovaný personál nebo ti, kteří neznají aplikované normy v kategorii „Brány a automatická vrata“, se musí zdržet instalace. Pokud někdo provozuje tento systém, aniž by respektoval aplikované normy, je plně zodpovědný za případné škody, které by zařízení mohlo způsobit!

TECHNOPARK® 2007

Společnost TECHNOPARK se distancuje od jakékoli zodpovědnosti za nedbalost mající za následek nedobrý technický a konstrukční stav sekčních vrat, výkyvných vrat s protizávažím nebo s pružinami a rovněž se zříká jakékoli zodpovědnosti za deformace, které by mohly být zjištěny během provozu. Toto zařízení bylo navrženo a odzkoušeno pro automatizaci chodu vrat, která je možno otevírat ručně a která jsou dobře vyvážená a tudíž mohou být otevírána po celé délce dráhy silou menší než 150 N (15 kg) a zastavena v jakékoli pozici poté, co byl deaktivován blokační systém a přitom se ani náznakem nesmějí začít zavírat. Neinstalujte výrobek ve výbušném prostředí. Je přísně zakázáno dotýkat se jakékoli mechanické části zařízení (řetěz, jezdec, pastorek) během provozu.



1. Popis výrobku

SPIDO je elektromechanické zařízení, které slouží k automatickému provozu dělených - lamelových vrat, vrat s protizávažím nebo s pružinami. Díky jedinečnému tvaru je jeho instalace snadná a rychlá. Elektronická řídicí jednotka využívá ampérmetrického systému, který kontroluje výkon, který vyvíjí motor, přitom systém nabízí možnost nastavení citlivosti ampérmetru v 5 různých úrovních. Ruční ovládání je snadné a bezpečné; je založeno na principu odpojení vrat od vlečného jezdce.

2. Instalace

2.1 Předběžná kontrola

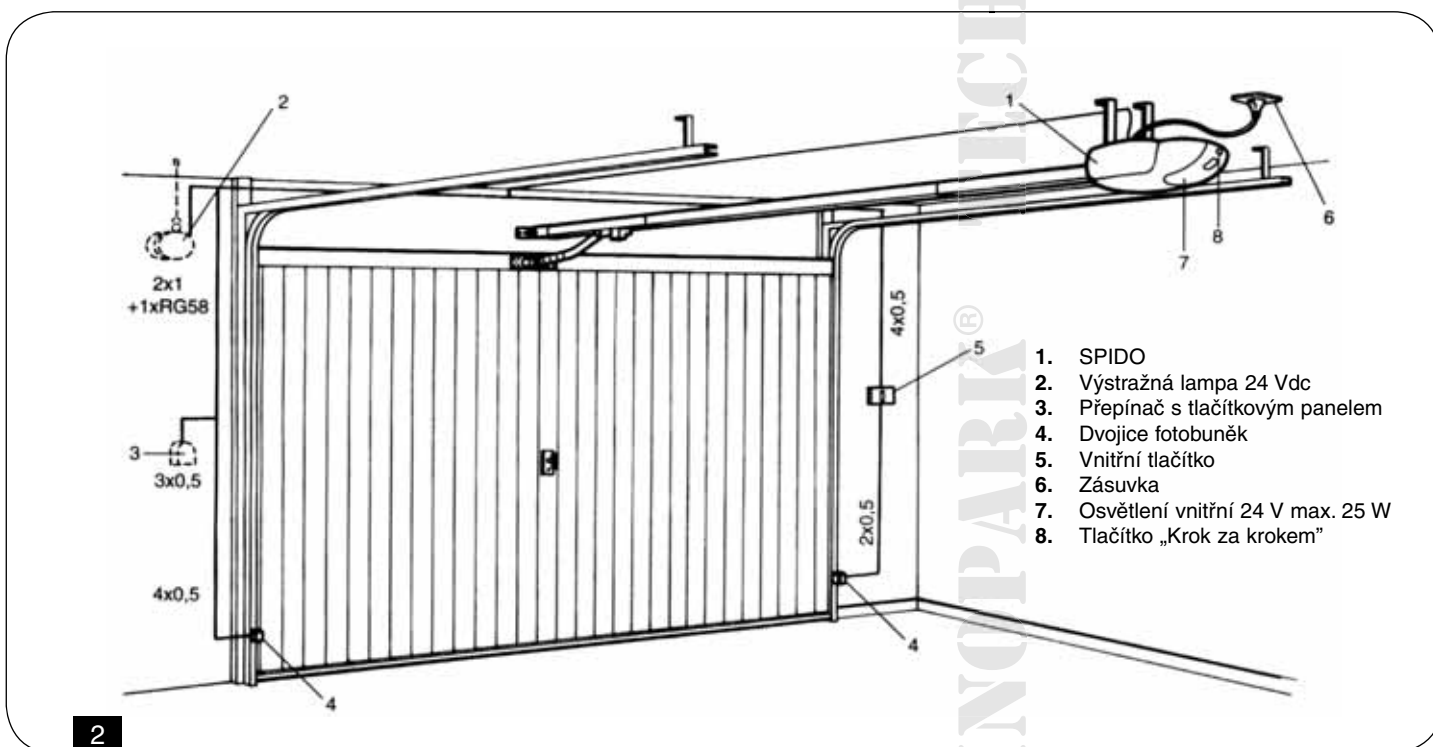
Dříve než přistoupíte k instalaci elektromechanického zařízení, musíte se ujistit, jestli konstrukce vrat odpovídá a respektuje platná nařízení a směrnice.

Především zkontrolujte jestli:

- vrata v žádném bodě svého chodu nezadrhávají ani při otevírání ani při zavírání;
- k uvedení vrat do pohybu není nutné vyvinout větší sílu než 150 N (15 kg);
- jsou vrata dobře vyvážená, což znamená, že jsou-li zastavena v jakémkoli bodě své dráhy nesmí se samy znovu uvést do pohybu;
- jsou vrata během chodu tichá, jejich pohyb je pravidelný a bez výkyvů; místo, kam jste se rozhodli připevnit motorový pohon zařízení umožňuje bezpečné a snadné provedení ručního ovládání a odblokování.

Připomeňme, že zařízení SPIDO je určeno k tomu, aby uvádělo do pohybu vrata (sekční vrata, výkyvná vrata s protizávažím nebo s pružinami), která jsou i bez tohoto zařízení provozu schopná a bezpečná a neslouží k tomu, aby kompenzovalo nedostatky způsobené špatnou instalací vrat nebo jejich nedostatečnou údržbou; Zkontrolujte podle obr. 1, že dodané zboží je kompletní. Podle obr. 2. zkontrolujte, jestli místo, kam jste se rozhodli instalovat zařízení je vhodné vzhledem k základním rozměrům motorového pohonu. Obr. 3 znázorňuje příklad typické instalace zařízení SPIDO.

2.2 Příklad typické sestavy zařízení

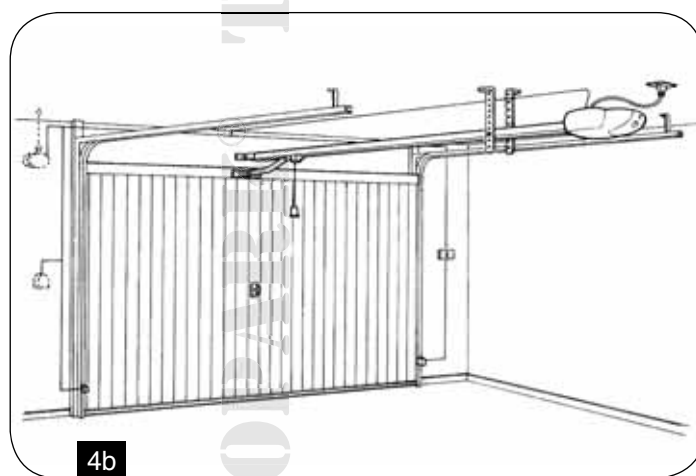
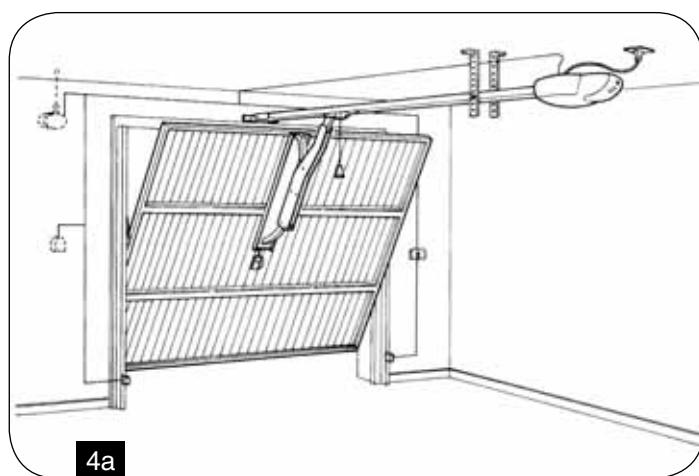
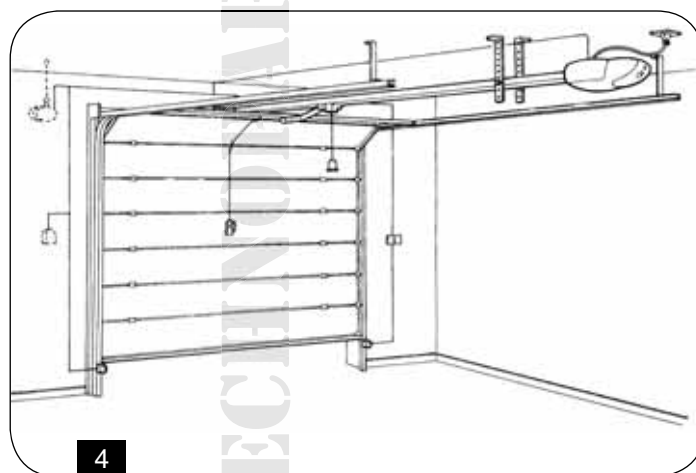


2.3 Omezení použití

Sekční vrata (H max. = 2400 mm) (**obr. 4**)

Výkyvná vrata s protizávažím (H max. = 2400 mm) (**obr. 4a**)

Výkyvná vrata s pružinami (H max. = 2600 mm) (**obr. 4b**)



2.4 Instalace pohonu SPIDO

1. Spojíme rovnou část táhla (27) se zakřivenou částí (61) (**obr. 5**);
2. Provléčeme lanko (24) otvorem ve svorníku blokačního mechanismu (do otvoru bez závitů) tak, aby byly konce stejně dlouhé;
3. Spojíme dohromady oba konce poté co jsme je provlékli otvorem v táhlu (25);
4. Vložíme konzoli pro podporu jezdce (32) do držáku řetězu a připevníme ji šroubem (48) a maticí (17) (**obr. 6**);
5. Nastrčíme kolej (23) na konec profilu (**obr. 7**);
6. Zasuneme šrouby (35) do dvou mezer v profilu (**obr. 8**); Zasuneme profil tak, že řetěz provlékneme nad pastorkem motoru a upevníme jej pomocí konzole (33) a dvou šroubů (44) (**obr. 9**);
7. Lehce napneme řetěz (**obr. 10**);
8. Připevníme SPIDO na konstrukci vrat (doporučená alternativa) nebo na zeď šrouby nebo vruty, přičemž je třeba dodržet vzdálenost v rozmezí mezi 30 mm a 350 mm od maximálního dosahu vrat (**obr. 11**);
9. Zkontrolujeme rozměry pro otvory, nasadíme a připevníme podpurné konzole (18) a připevníme SPIDO na strop. Odřežeme přebyvajících část konzol (**obr. 12**).

2.5 Nastavení přenosného táhla

Abychom dosáhli naprosto přesného nastavení, kterého je potřeba při manévru zavírání vrat je třeba pomocí 10 mm klíče nastavit vzdálenost šroubů a nastavit dráhu chodu vrat prostřednictvím dvou otvorů, v případě, že je to nutné demontujeme úplně šrouby a změním místo připevnění (**obr. 13**). Dotáhněte napevno všechny šroubové spoje.

2.6 Osazení koncových zářezek kolejnic

Upevnění zářezek kolejnic musí být prováděno pouze tehdy, je-li motor zařízení vypnut.

Pokud se týká upevnění zářezek kolejnic, držte se pokynů uvedených v instrukcích pro „řídící jednotku“.

3. Manuální ovládání zevnitř místnosti a odblokování

Ruční ovládání zařízení lze provádět pouze v případě, že vrata jsou v klidu a poté co je zařízení odpojeno od zdroje elektrické energie.

1. Zatáhneme za táhlo směrem dolů a ručně pohybujeme s vraty (obr. 14).
2. Otočíme klikou a ručně pohybujeme s vraty (obr. 15).

4. Schválení a kontrola zařízení

Schválení celého zařízení musí být provedeno zaškoleným a kvalifikovaným personálem, který nese zodpovědnost za provedení požadovaných zkoušek, s přihlédnutím k případným rizikům při výkonu této činnosti. Při schválení a kontrole zařízení SPIDO je třeba postupovat podle následujících bodů:

- zavřeme vrata;
- odpojíme od zdroje elektrické energie;
- odblokujeme motorový pohon;
- zkontrolujeme, jestli je dráha pro posun čistá a bez hrubých nečistot;
- otevřeme ručně vrata až do krajní polohy a přitom kontrolujeme jestli je síla, kterou musíme vyvinout, po celou dobu činnosti menší než 150 N (15 kg)
- přesvědčíme se, že vrata během pohybu nedrhnou v žádném bodě jejich dráhy;
- přesvědčíme se, že vrata poté co jsou zastavena v jakémkoli bodě dráhy jejich chodu nemají tendenci se dát pohybu, přitom musí být vrata odblokována;
- přesvědčíme se, že prvky bezpečnostního zařízení jsou v dobrém stavu;
- přesvědčíme se, že šroubované spoje jsou pevně utažené;
- zkontrolujeme napětí řetězu a jeho plynulý chod, je-li to nutné namažeme ho;
- ukončíme kontrolu, zablokujeme motorový pohon a připojíme řídicí jednotku na zdroj elektrické energie;
- nastavíme (na elektronické řídicí jednotce) citlivost ampérmetru tak, aby zařízení bylo schopno pohybovat jen samotnými vraty bez překážek;
- změříme sílu dosednutí vrat, jak je stanoveno ve směrnici EN 12445 a EN 12453.

5. Údržba

SPIDO nevyžaduje zvláštní péči po celou dobu své životnosti, nicméně je vhodné pravidelně, alespoň jednou za 6 měsíců, provést běžnou kontrolu a údržbu zařízení, což zaručuje nejen jeho delší životnost, ale také správné a bezpečné fungování celého mechanismu. Údržbu smí provádět pouze kvalifikovaný a školený personál.

5.1. Likvidace

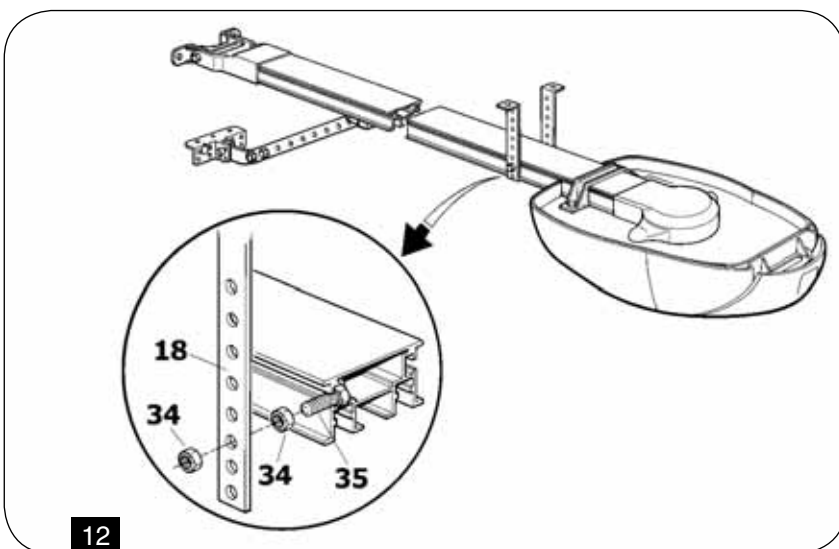
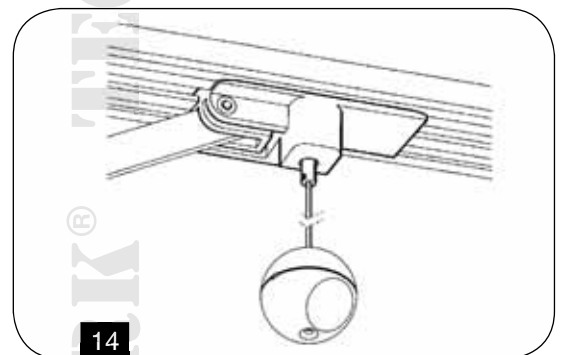
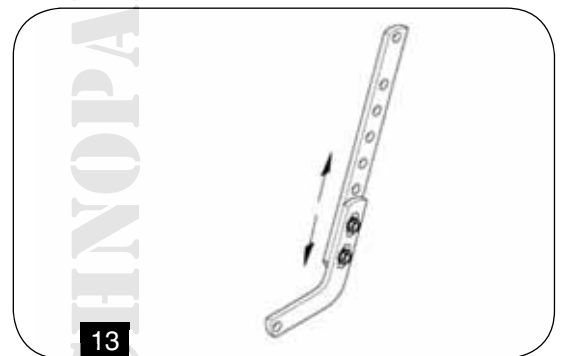
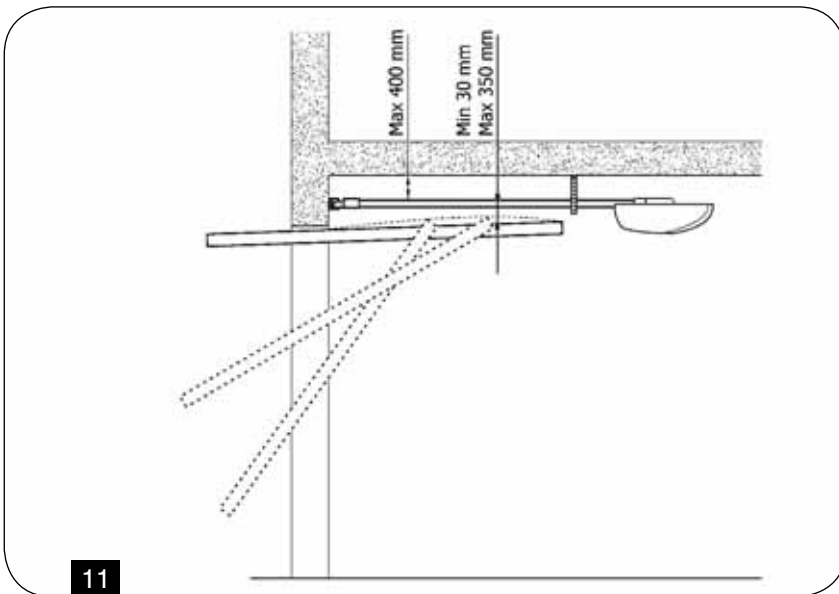
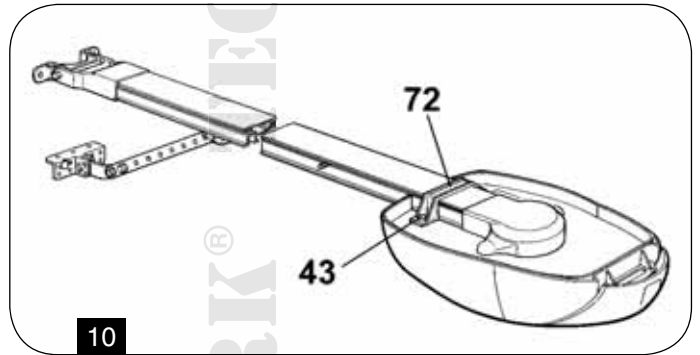
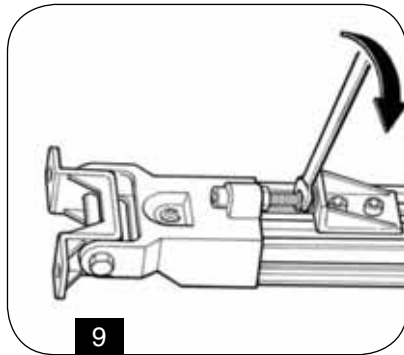
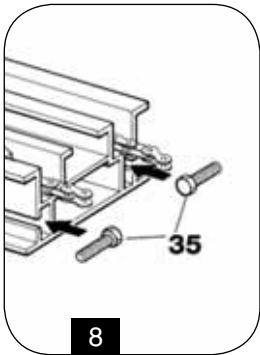
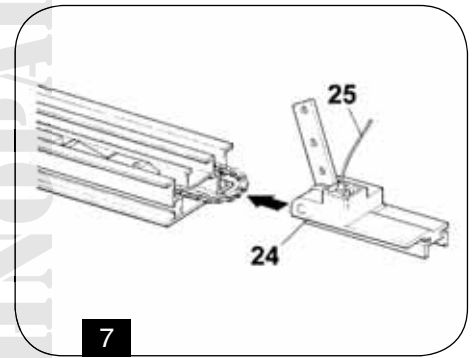
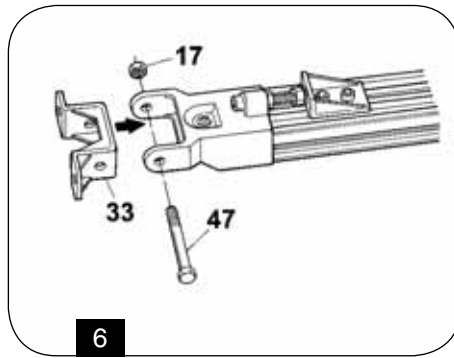
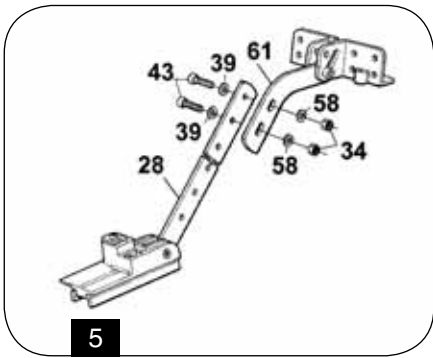
Zařízení SPIDO je vyrobeno z různých typů materiálů, při jejich likvidaci je nutno se řídit předpisy platnými v jednotlivých státech v nichž je zařízení používáno. Při likvidaci zařízení nejsou osoby, které ji provádí vystaveny zvláštnímu nebezpečí.

Jestliže je v místě použití zařízení prováděn sběr tříděného odpadu, je vhodné, aby jednotlivé materiály byly od sebe odděleny (elektrické rozvody, hliník, plasty, atd.).

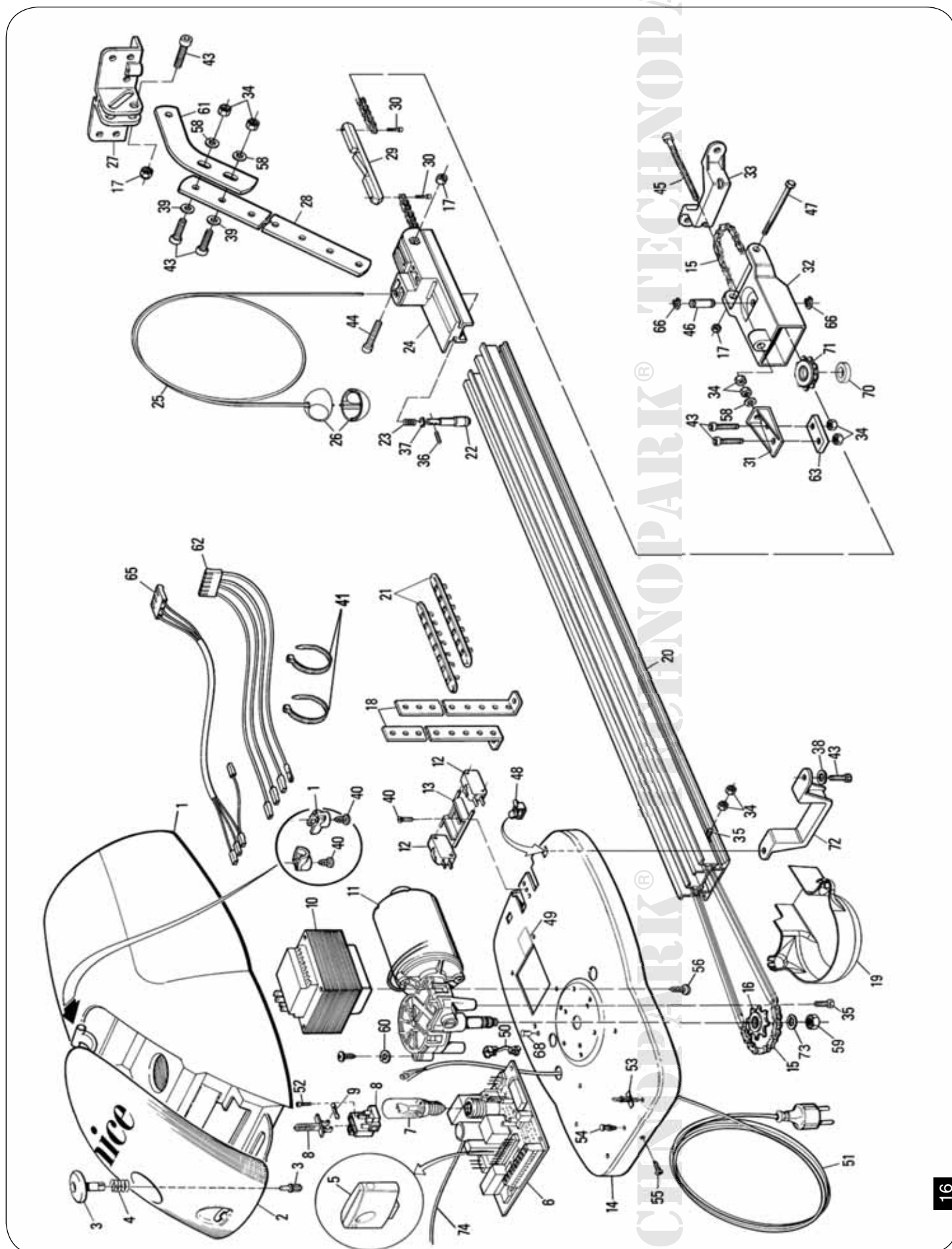
6. Technické údaje

Tabulka : Technické parametry	
Napájecí napětí	230 Vac
Maximální příkon	150 W
Proudový odběr	0,65 A
Rychlost	0,15 m/s
Max. síla nárazu	650 N
Max. tažná síla	700 N
Dráha „Y”	2500 mm
Pracovní teplota	-20 až +70 °C
Pracovní cyklus	30 %
Hmotnost motoru (s profily)	12 kg

Spido elektromechanický pohon



7. Katalog náhradních dílů



Tabulka: Katalog dílů	
Číslo	SPIDOKCE
1	PPD0124.4540
2	PPD0125R02.45401
3	PPD0126.4540
4	MO-O.2640
5	SMXIKIT
6	SPA40
7	L7.6811
8	PFM-A.2213
9	F1AR.2201
10	TRA-S6.1025
11	SPA03
12	MICROI-F.1617
13	PPD0171R02.4540
14	PMD0122.4610
15	PMCC2T.4630
16	PMD0153B.4610
17	D6.5110
18	PMD0152B.4610
19	PPD1061.4540
20	BPA0331A.4565
21	PPD0117R04.4540
22	PMD0153A.4610
23	MO-I.2640
24	PPD0116.4540
25	PMCCN3.4630
26	PPD1087.4540
27	PMD0554.4610
28	PMD0151.4610
29	PMD0153D.4610
30	V5X14.5102
31	BMESC.4567
32	PPD0296.4540
33	BMESA.4567
34	D6.5102
35	V6X16.5102
36	G5X6.5123
37	PMCSE7.4630
38	R08.5120
39	R06.5120
40	V4.2X9.5101
41	MPFB3.2601
43	V6X18.5102
44	V6X30.5102
45	V6X50.5102

46	PMD0305.4610
47	V6X90.5102
48	D6-G.5110
49	INB-B.4810
50	MPSC.2601
51	CA5.5320
52	V2.9X16.5101
53	MP004.2601
54	MP005.2601
55	V4.8X9.5-A.5101
56	V4.8X16.5101
58	R06B.5120
59	D8.5102
60	R05B.5120
61	PMD0151A.4610
62	CA7.5320
63	BMESD.4567
65	CFSP.5320
66	PMCSE8.4630
68	MP006.2601
70	PMCU12E.4630
71	PPD1060.4540
72	BMESB.4567
74	AF.5301

TECHNOPARK®

Spido - řídicí jednotka

Obsah

1	Popis výrobku	11	5	Testování	16
2	Instalace	11	6	Údržba	17
2.1	Předběžná kontrola	11	6.1	Likvidace	17
2.2	Příklad typické sestavy zařízení	12	7	Co dělat, když ...	17
2.3	Elektrické zapojení	12	8	Technické údaje	18
2.3.1	Schéma elektrického zapojení	13	9	Zásuvný přijímač SMXI	18
2.3.2	Popis elektrického zapojení	13	9.1	Popis	18
2.3.3	Poznámky k zapojení	13	9.2	Instalace antény	19
2.3.4	Fototest	14	9.3	Uložení dálkového ovladače do paměti	19
2.3.5	Kontrola zapojení	14	9.4	Uložení do paměti na dálku	20
3	Programovatelné funkce	14	9.5	Technické parametry	20
3.1	Přednastavené funkce	15			
4	Programování	15			
4.1	Programování délky pauzy	15			
4.2	Programování citlivosti ampérmetru	15			
4.3	Programování nastavení „Fototestu“	16			

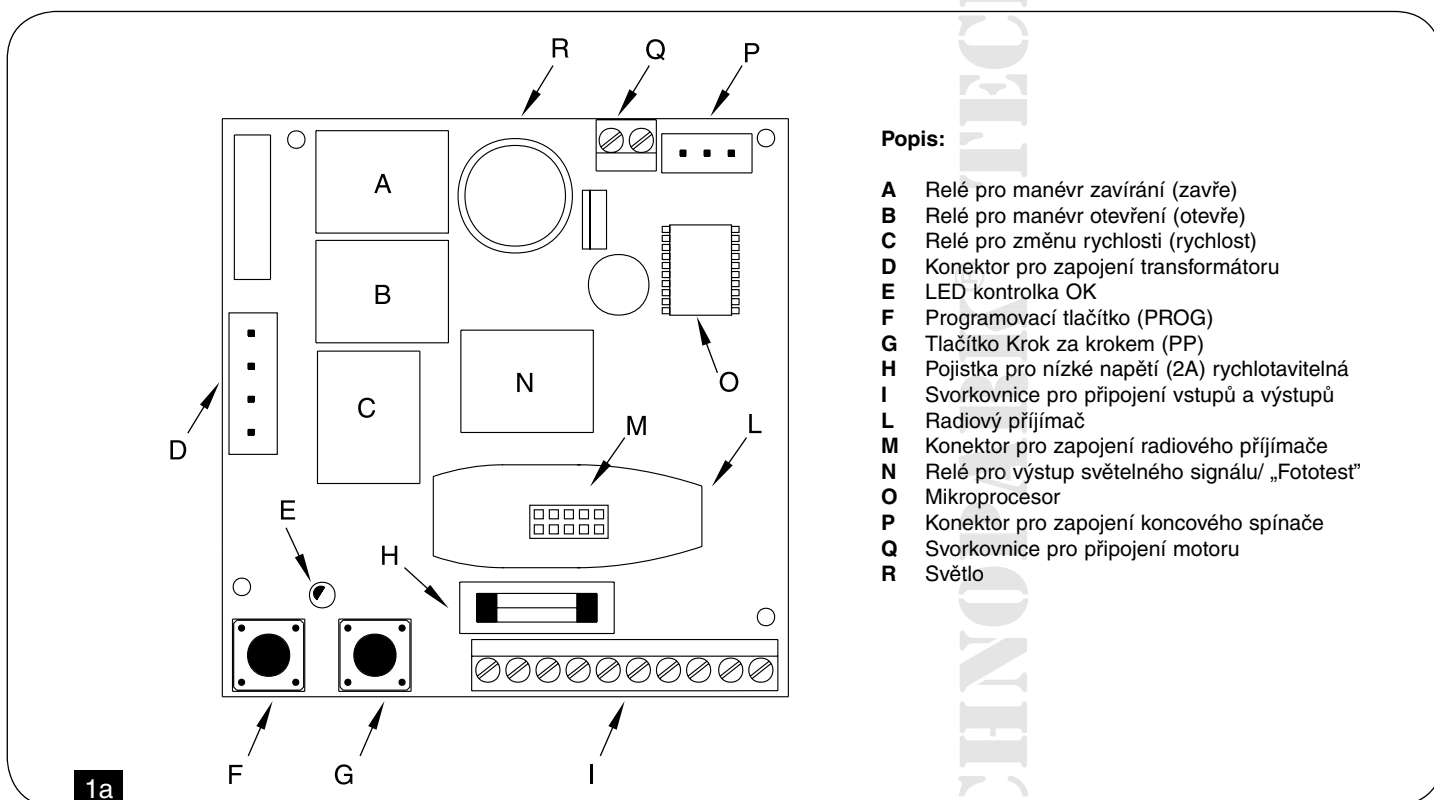
DŮLEŽITÁ UPOZORNĚNÍ

Tento manuál je určen pouze pro technický personál, který má příslušnou kvalifikaci pro instalaci. Žádná z informací, kterou obsahuje tento materiál není určena pro finálního uživatele. Tento manuál je určen pro elektromechanické zařízení SP6000 a nesmí být použit pro jiné výrobky.

Řídicí jednotka je určena pro řízení elektromechanického zařízení pro automatické ovládání sekčních nebo výklopných vrat, každé jiné použití je nevhodné a tudíž je zakázáno podle platných předpisů. Výrobce doporučuje přečíst si pozorně alespoň jednou veškeré instrukce předtím, než přistoupíte k vlastní instalaci.

1. Popis výrobku

Řídicí jednotka, která řídí zařízení SP6000 je určena pro ovládání pohybu dělených - lamelových vrat, výkyvných vrat s protizávažím nebo s pružinami, prostřednictvím elektromechanických zařízení s motory, které jsou napojeny na 24 V stejnosměrného napětí. Řídicí jednotka je vybavena systémem, který kontroluje a měří výkon motoru, na základě naměřeného příkonu motoru. Tento systém umožňuje zjištění případných překážek během běžného chodu (ochrana před poškozením). Citlivost zařízení je nastaveno při programování systému. Abychom Vám usnadnili rozlišení jednotlivých součástí řídicí jednotky, jsou na **obr. 1a** znázorněny ty nejdůležitější komponenty.



2. Instalace

Připomínáme, že automatická zařízení pro ovládání vrat a dveří mohou být instalována pouze technicky kvalifikovaným personálem, v plném souladu a za bezpodmínečného respektování předpisů o bezpečnosti práce, jak je uvedeno v příslušných zákonech. Postupujte přesně podle pokynů uvedených v kapitole „Upozornění pro instalačního technika“.

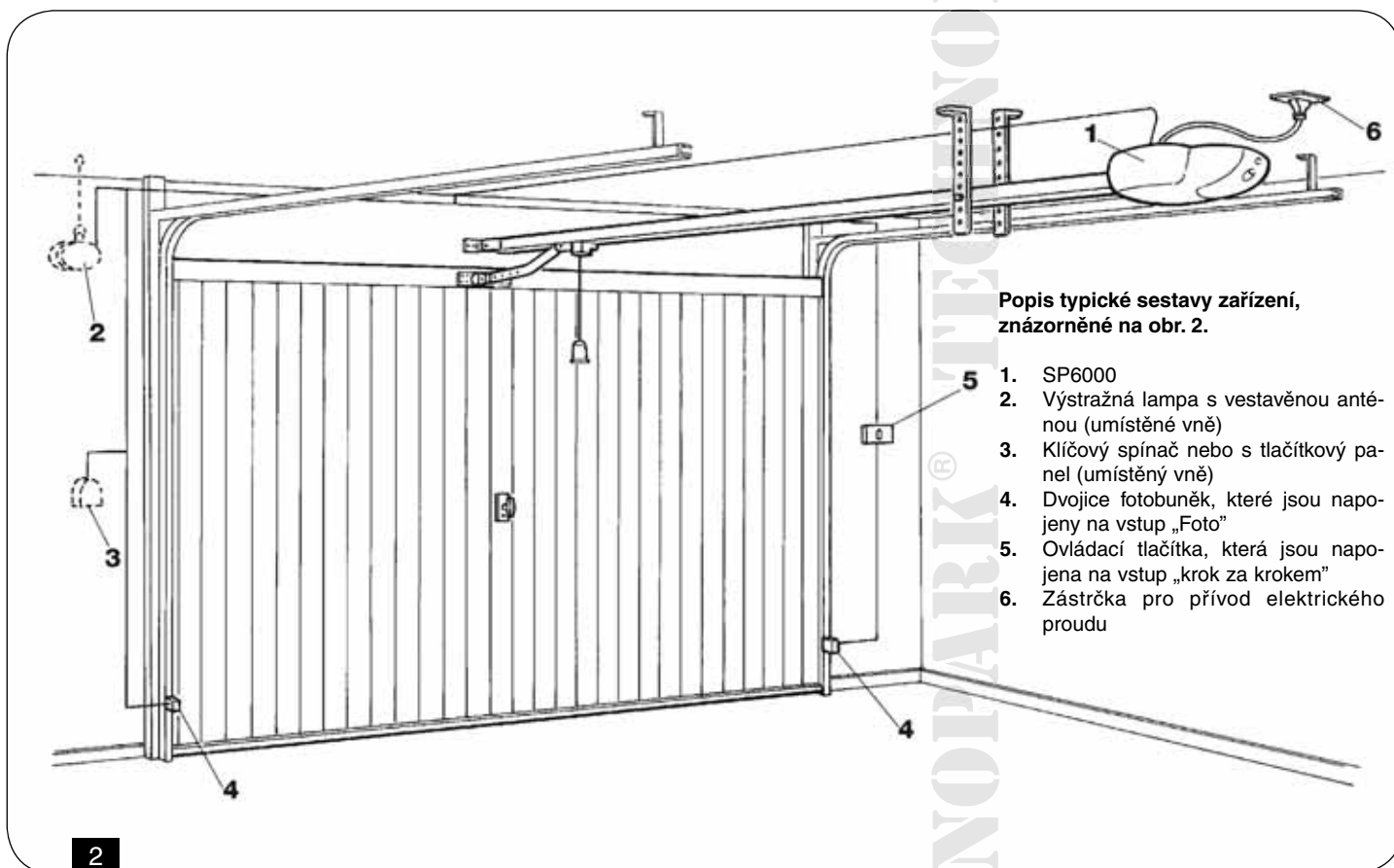
2.1. Předběžná kontrola

Před zahájením jakékoli činnosti je třeba zkontrolovat, je-li veškerý materiál vhodný pro instalaci a odpovídá příslušným platným předpisům. Kromě kontroly všech prvků, jak je uvedeno v manuálu v kapitole „Upozornění pro instalačního technika“, uvádíme v tomto oddíle seznam kontrol, které jsou určeny obzvláště pro pohon SP6000.

1. Zkontrolujeme robustnost a mechanickou pevnost vrat, jejich bezpečnost a jestli vyhovují rozměrovým požadavkům.
2. Linka, která přivádí napětí musí být chráněna proudovým chráničem a jističem.
3. Řídicí jednotka musí být napájena pouze prostřednictvím přiložené zástrčky. Jestliže je nutné prodloužit kabel, použijte vodič $3 \times 1,5 \text{ mm}^2$.
4. Pro zapojení části s nízkým bezpečnostním napětím použijete vodiče o minimálním průřezu $0,25 \text{ mm}^2$. V případě, že délka vodiče překročí 30 m používejte stíněné vodiče, spojte ovinutí se zemněním jen na straně u řídicí jednotky.

2.2 Příklad typické sestavy zařízení

Abychom názorně vysvětlili některé termíny a aspekty automatického zařízení pro vrata, uvádíme schéma typické sestavy zapojení pro výklopná vrata.



2.3 Elektrické zapojení

Aby byla zaručena bezpečnost instalačního technika a aby byly vyloučeny škody na zařízení, je nezbytné, aby během provádění elektrického propojení a během zapojování rádiového přijímače signálu byla řídicí jednotka zcela vypnuta.

Vstupy kontaktů typu NC (normálně zavřeno), nejsou-li užívány, jsou propojeny „společným napětím 24 V“ (s výjimkou vstupů fotobuněk, pro bližší informace viz. funkce FOTOTEST).

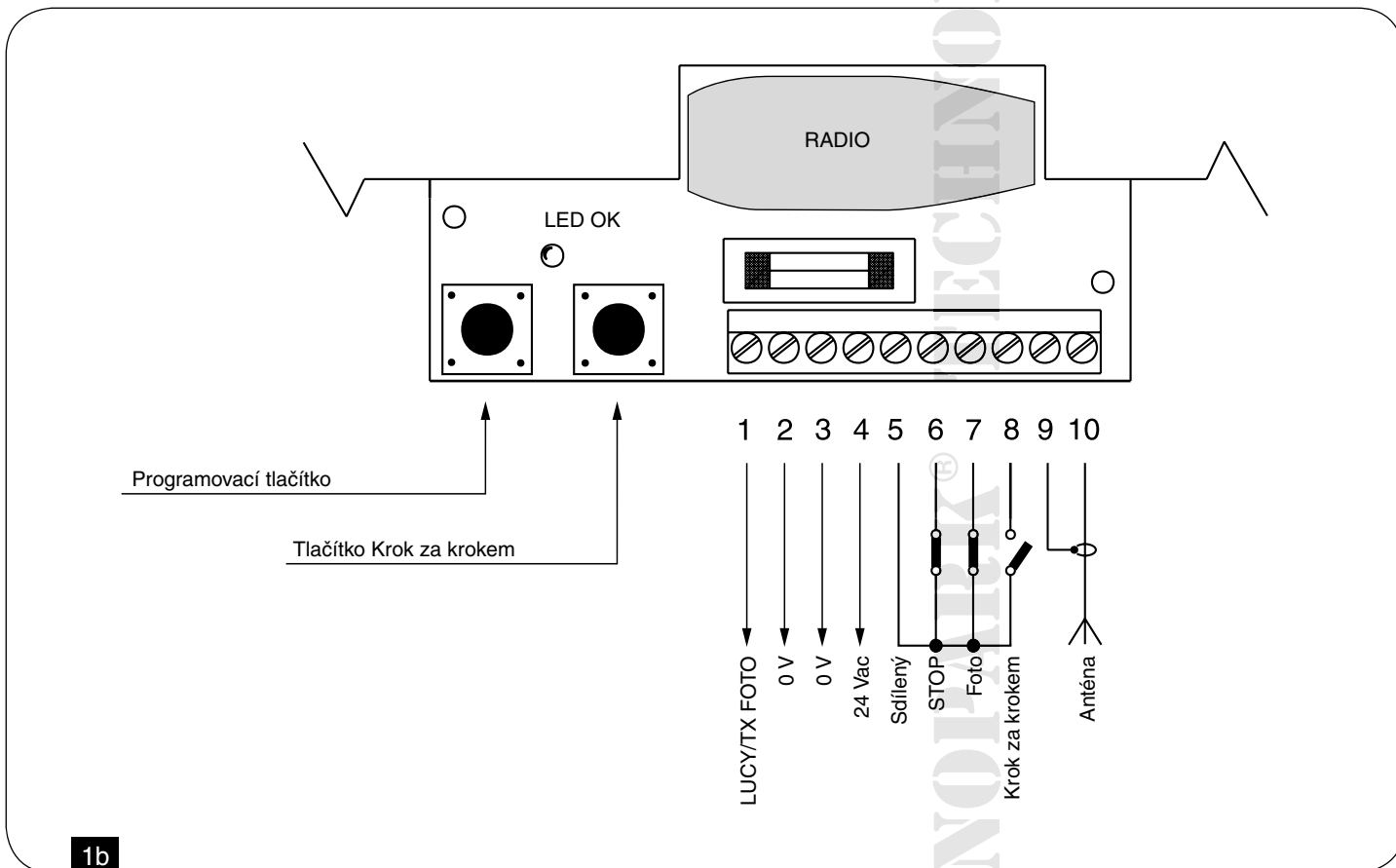
Jestliže je pro jeden stejný vstup určeno více kontaktů NC, jsou tyto mezi sebou zapojeny „SÉRIOVĚ“.

Vstupy kontaktů typu NO (normálně otevřeno) zůstávají volné, jestliže nejsou využívány.

Jestliže je pro jeden stejný vstup určeno více kontaktů NO, jsou tyto mezi sebou zapojeny „PARALELNĚ“.

Kontakty musí být výhradně mechanického typu a zbaveny jakéhokoli napětí, nejsou přípustné stupňovitá zapojení typu, který je označován jako „PNP“, „NPN“, „Open collector“, atd.

2.3.1 Schéma elektrického zapojení



2.3.2 Popis elektrického zapojení

Tabulka 1: Popis

Svorky	Funkce	Popis
1-2:	LUCY/TX FOTO	Pomocný výstup (24 Vac). Na tento výstup může být napojena lampa LUCY 24Vac (střídavý proud - s maximálním příkonem žárovky 25 W) a vysílač fotobuněk v případě, že je naprogramována funkce „Fototest“ (viz. obr. 6a - 6b).
3-4:	24 Vac	Výstup 24 Vac (střídavý proud) na napájení příslušenství (fotobuňky, přijímač radiových vln, atd.), max. 200 mA.
5-6:	STOP	Vstup pro funkci STOP (bezpečnostní zablokování, maximální bezpečnostní stupeň), typ vstupu: NC.
5-7:	Foto	Vstup pro bezpečnostní prvky (fotobuňky, pneumatické hrany), typ vstupu: NC.
5-8:	Krok za krokem	Vstup ovládání s cyklickou funkcí („Otevři-Stop-Zavři-Stop“). Tlačítko PP aktivuje tuto funkci (viz. bod G, obr. 1a).
9-10:	Anténa	Vstup pro anténu volitelného přijímače radiových vln.

2.3.3. Poznámky k elektrickému zapojení

Většina prováděných zapojení je velmi snadná, téměř všechna zapojení jsou vedena přímo k jednomu spotřebiči nebo kontaktu. Na následujících schématech jsou znázorněny některé z případů zapojení vnějších komponentů zařízení.

Schéma 5: zapojení výstražné lampy a fotobuněk s deaktivovaným „fototestem“.

Schéma 6: zapojení výstražné lampy a fotobuněk s aktivovaným „fototestem“.

Schéma 7: zapojení klíčového spínače.

Schéma 8: zapojení vnějšího radiopřijímače.

(viz. obrázky a schémata na straně 22).

2.3.4. Fototest

Řídicí jednotka zařízení SP6000 je vybavena funkcí „Fototest“. To je optimální řešení, které je ve shodě s požadovanou spolehlivostí v rámci bezpečnosti provozu zabezpečovacích zařízení, to umožňuje tomuto zařízení - spojení řídicí jednotky s bezpečnostními prvky - dosáhnout „2. kategorie“ podle normy UNI EN 954-1 (vydání 12/1998). Pokaždé, kdy je spuštěn jeden manévrů, je zkontrolováno veškeré zabezpečovací příslušenství a pouze v případě, že test dopadne s pozitivními výsledky je manévr zahájen. To je umožněno díky zvláštnímu návrhu a sestavení zapojení bezpečnostních komponentů, v praxi to znamená, že vysílače fotobuněk „TX“ jsou napájeny odděleně a nezávisle na přijímačích „RX“.

Poznámka: S aktivovanou funkcí „fototest“ jsou vysílače fotobuněk napájeny elektrickou energií jenom během jednotlivých manévrů.

2.3.5. Kontrola zapojení

Následující kontrolní činnosti jsou prováděny na elektrických obvodech, které jsou pod napětím, některé z těchto obvodů jsou napojeny na síť elektrického proudu, takže tato činnost je VYSOCE NEBEZPEČNÁ! Věnujte maximální pozornost tomu, co děláte a NIKDY NEPRACUJTE SAMI!

Poté, co je ukončeno příslušné zapojení pro automatickou činnost zařízení, je možné přistoupit ke kontrole funkčnosti.

1. Připojíme řídicí jednotku na zdroj elektrické energie a zkontrolujeme, jestli LED kontrolka OK rychle přerušovaně svítí po dobu několika sekund.
2. Zkontrolujeme, jestli je na svorkách 3-4, 3-6, 3-7 elektrické napětí 24 Vac a jestli je na svorkách 3-8 napětí 0 Vac; jestliže hodnoty neodpovídají uvedeným údajům, je třeba ihned odpojit zařízení od napájení a s mnohem větší pozorností překontrolovat připojení zařízení na zdroj elektrické energie a rovněž samotný zdroj elektrické energie.
3. Po počátečním rychlém přerušovaném svícení, bude LED kontrolka „OK“ signalizovat správnou funkci řídicí jednotky pravidelným blikáním s intervalem 1 sekundy. Když na vstupech dojde ke změně, LED kontrolka „OK“ se dvakrát rychle rozsvítí, čímž signalizuje, že identifikovala příslušný vstup. Nachází-li se mezi fotobuněkmi nějaká překážka, LED kontrolka OK musí dvakrát rychle zablikat, a to i v případě, když je vstup „ALT“ (stop) deaktivován.
4. Provedeme zkoušku zařízení přičemž vrata odpojíme od motoru, provedeme krátký cyklus otevření a zavření stisknutím tlačítka „Krok za krokem“, abychom zjistili, jestli jsou mechanické části zařízení účinné. (První manévr, který je proveden poté co je systém připojen na zdroj elektrické energie je vždy „Otevření“). Po ukončení tohoto cyklu připojíme vrata na jezdce tažného zařízení.
5. Nyní přistoupíme k nastavení pozice koncových zarážek kolejnic, viz. obr. 3. Stiskneme tlačítko „Krok za krokem“ a zkontrolujeme, jestli se spojovací táhlo pohybuje ve směru otevření vrat. Stiskneme tlačítko „Krok za krokem“, jakmile bude spojovací táhlo 1 cm od bodu otevření a tím zastavíme manévr. Potom nasadíme koncovou zarážku kolejnice pro pozici „Otevřeno“ ve shodě s popisem na boku krytu. Nyní znovu stiskneme tlačítko „Krok za krokem“ a zkontrolujeme, jestli se spojovací táhlo pohybuje ve směru zavření vrat.
6. Stiskneme tlačítko „Krok za krokem“, když je spojovací táhlo 1 cm od bodu zavření a tím zastavíme manévr. Potom nasadíme koncovou zarážku kolejnice pro pozici „Zavřeno“ ve shodě s popisem na boku krytu.

3. Programovatelné funkce

Řídicí jednotka je vybavena dvěma tlačítky, které umožňují naprogramovat různé způsoby fungování, což přispívá k tomu, že zařízení lze přizpůsobit specifickým požadavkům uživatele nebo různým podmínkám využití a provozu. Řídicí jednotka je předurčena ke 2 způsobům provozu: „poloautomatickému“ a „automatickému“.

„Poloautomatický provoz“:

Při tomto způsobu provozu vyvolá jeden impuls na vstupu „Krok za krokem“ sled manévrů střídajících otevření a zavření vrat, konkrétně v tomto pořadí „Otevři-Stop-Zavři-Stop“.

„Automatický provoz“:

Při tomto způsobu provozu, je po manévru otevírání, odpočítána doba naprogramované pauzy (ta je nastavena při programování doby pauzy), po vypršení tohoto intervalu je automaticky zahájen manévr zavírání.

Citlivost ampérmetru:

Řídicí jednotka je vybavena systémem, který měří spotřebu elektrického proudu tažného motoru. Tento systém je využíván k tomu, aby byly zjištěny eventuelní překážky během pohybu vrat. Protože spotřeba elektrického proudu závisí na různých podmínkách (hmotnost vrat, různá tření, nárazy větru, kolísání napětí, atd.) byla brána v úvahu možnost změny prahu citlivosti ampérmetru při reakci. Je možnost nastavení na pět úrovní: 1. stupeň je nejcitlivější, 5. stupeň je nejméně citlivý. Jako výchozí je nastaven 3. stupeň, který by měl být optimální pro většinu instalovaných systémů.

Funkce vhodně regulovaného ampérmetru (společně s dalšími vhodnými opatřeními) může být užitečná při respektování evropských směrnic, EN 12453 a EN 12445, které se týkají předpisů a ustanovení za účelem omezení síly a nebezpečí při chodu automatických dveří a vrat.

3.1. Přednastavené funkce

Řídicí jednotka zařízení SP6000 je vybavena některými programovatelnými funkcemi (viz. kapitola 3), které jsou na začátku přednastaveny do tzv. typické konfigurace, která vyhovuje pro provoz většiny automatických zařízení, tato konfigurace je následující:

Funkce: „poloautomatická“
Fototest: „deaktivován“
Citlivost ampérmetru: „čís. 3 střední“.

Funkce mohou být v kterémkoli okamžiku změněny prostřednictvím příslušného programovacího postupu.



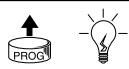
4. Programování



Veškeré funkce popsané v kapitole „Programovatelné funkce“ mohou být zvoleny prostřednictvím příslušného programovacího postupu, který je ukončen uložením zvolených nastavení. V řídicí jednotce je za tímto účelem integrována paměť, která uchovává navolené funkce a parametry, které ovlivňují provoz automatického zařízení. Prostřednictvím dvou tlačítek „PP“ a „PROG“, které se nacházejí na desce a jsou znázorněny na obr. 4, je možné provádět programování zařízení.

Připomínáme, že před zahájením fáze programování je nutné, aby motor byl v klidu!

4.1. Programování délky pauzy

Prostřednictvím naprogramování tohoto parametru je možné zvolit funkci „automatického“ nebo „poloautomatického“ provozu. „Délka pauzy“ je v podstatě časový interval, během kterého řídicí jednotka po manévru otevření čeká, než automaticky zahájí manévr zavírání. Chceme-li zvolit způsob „automatického“ provozu, je nutné do paměti uložit požadovanou „délku pauzy“, která musí být v rozmezí od 5 do 250 sekund. Chceme-li zvolit způsob „poloautomatického“ provozu, stačí do paměti jako „délku pauzy“ uložit interval menší než 5 sekund.


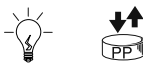

Tabulka „A1“ Aktivace funkce „poloautomatický“ provoz		Příklad
1.	Stiskneme tlačítko PROG	
2.	Počkáme, až se LED kontrolka OK trvale rozsvítí	
3.	Uvolníme tlačítko PROG během prvních 5 rozsvícení světelného signálu	 < 5

Tabulka „A2“ Aktivace funkce „automatický“ provoz (délka pauzy 5 až 250 s)		Příklad
1.	Stiskneme tlačítko PROG	
2.	Uvolníme tlačítko PROG poté co jsme napočítali takový počet rozsvícení světelného signálu, jaká je požadovaná délka pauzy. „Délka pauzy“ musí být větší než 5 sekund, což odpovídá 5 rozsvícením světelného signálu.	 > 5

4.2. Programování citlivosti ampérmetru

Prostřednictvím naprogramování tohoto parametru je možné zvolit požadovanou citlivost ampérmetru, který ovlivňuje výkon motoru. Citlivost je možno zvolit v 5 úrovních: 1=minimální síla (nejvyšší), 2=nízká síla, 3=střední síla, 4=vysoká síla, 5=maximální síla (nejnižší) pohonu. Z výroby je nastavena úroveň č. 3., která by měla být optimální pro většinu instalací.




Spido řídicí jednotka




Tabulka „A3” Programování citlivosti ampérmetru		Příklad
	Zvolená citlivost odpovídá počtu rozsvícení světelného signálu. Jedno rozsvícení odpovídá minimální citlivosti, zatímco pět rozsvícení odpovídá maximální citlivosti.	
1.	Stiskneme a držíme tlačítko PROG dokud žárovka nezačne blikat.	
2.	Počítejte rozsvícení žárovky a při požadované úrovni síly pohonu v intervalu 1. až 5. rozsvícení žárovky stiskněte tlačítko PP.	
3.	Uvolněte obě tlačítka.	

Pro kontrolu jaká úroveň je nastavena odpojte napájení řídicí jednotky, stiskněte a držte programovací tlačítko, opět zapojte napájení řídicí jednotky a potom uvolněte programovací tlačítko. Počítejte rozsvícení žárovky, počet rozsvícení odpovídá úrovni citlivosti.

4.3 Programování nastavení „Fototestu”

Pro aktivaci nastavení „Fototestu” je nutné provést zapojení, o nichž je pojednáno v bodě 2..3.3. „Poznámky k elektrickému zapojení”, toto zapojení je znázorněno na obr. 6a - 6b, nejde tedy o zapojení znázorněné na obr. 5a - 5b.

Tabulka „A4” Aktivace funkce „Fototest”		Příklad
1.	Stiskneme tlačítko PROG	
2.	Ihned poté, co se LED kontrolka OK trvale rozsvítí, stiskneme tlačítko „Krok za krokem”, žárovka se trvale rozsvítí	
3.	Uvolníme tlačítko PROG	

Tabulka „A5” Deaktivace funkce „Fototest”		Příklad
1.	Stiskneme tlačítko PROG	
2.	Jakmile se LED kontrolka OK trvale rozsvítí, světelný signál se rozsvítí; stiskneme tlačítko „Krok za krokem” a žárovka zhasne	
3.	Uvolníme tlačítko PROG	

Chceme-li zjistit aktuální nastavení, tj. aktivaci nebo deaktivaci funkce „Fototest”, musíme řídicí jednotku odpojit od zdroje elektrické energie a po jejím opětovném připojení sledovat délku blikání LED kontrolky OK:

- jestliže dioda bliká rychle po dobu 2 sekund, funkce „Fototest” je deaktivovaná;
- jestliže dioda bliká rychle po dobu 4 sekund, funkce „Fototest” je aktivovaná.

5. Testování

Testování automatického zařízení musí být provedeno kvalifikovaným personálem, jehož hlavním úkolem je provést stanovené zkoušky funkčnosti zařízení, přičemž je nutno brát v potaz možná rizika během této činnosti. Testování je nejdůležitější část celé fáze zprovoznění automatického zařízení. Každá z jednotlivých součástí zařízení, například motor, fotobuňky a další komponenty bezpečnostního zařízení, radiový přijímač, bezpečnostní zářáčky, mohou vyžadovat specifický postup při samotném schvalování; doporučujeme postupovat podle instrukcí uvedených v příslušných manuálech. Při testování řídicí jednotky doporučujeme postupovat podle následujících instrukcí (body jsou uspořádány tak, aby odpovídaly postupu schvalování řídicí jednotky zařízení SP6000 s přednastavenými funkcemi).

1. Připojíme řídicí jednotku na zdroj elektrické energie, zkontrolujeme, jestli LED kontrolka OK bliká v intervalech 1 sekundy. V případě, že tomu tak není, odpojíme ihned elektrickou energii a zkontrolujeme pojistku.
2. Prověříme bezvadnou funkčnost všech bezpečnostních prvků, které jsou součástí zařízení (bezpečnostní zastavení, fotobuňky, pneumatické lišty atd.). Pokaždé, když bezpečnostní prvek zareaguje, LED kontrolka OK dvakrát rychle blikne, což signalizuje přijetí signálu z daného bezpečnostního prvku.

3. Nyní je možné přistoupit k odzkoušení celého pohybového manévru elektromechanického zařízení. Stiskneme tlačítko „Krok za krokem“ a zkontrolujeme, jestli se spojovací táhlo automaticky zastavilo na konci dráhy svého chodu. Stiskneme znovu tlačítko „Krok za krokem“ a zkontrolujeme jestli se spojovací táhlo automaticky zastavilo také na opačném konci dráhy svého chodu. Je vhodné provést opakovaně několik manévrů, abychom zjistili eventuální závady zapříčiněné montáží nebo regulací koncových zarážek motorového pohonu, anebo přítomnost míst, kde při pohybu dochází k nadměrnému tření. Připomeňme, že poté, co zařízení dokončí manévr zavření vrat, paměť automaticky uloží časový interval potřebný k provedení tohoto manévru. Po jedné kompletní sérii manévrů (otevření a zavření do krajních bodů chodu), řídicí jednotka automaticky nastaví zpomalení chodu během posledních 3 sekund při manévru zavírání.
4. Nyní přistoupíme ke zkoušce reakce bezpečnostních prvků. Ty bezpečnostní prvky, které jsou napojeny na vstup „Foto“ nemají při manévru otevírání žádnou funkci, při manévru zavírání vyvolá jejich aktivace změnu pohybu do protisměru. Bezpečnostní prvky, které jsou připojené na vstup STOP, jsou aktivní jak při otevírání, tak při zavírání, přičemž vždy vyvolají zastavení prováděného pohybu.

Při provádění manévru zavírání vrat, vyvolá řídicí jednotka zpomalení, které omezí rychlost a hlučnost závěrečné fáze pohybu. Bod, v němž dojde ke zpomalení pohybu, je automaticky vypočítán na základě délky předchozích manévrů, z tohoto důvodu je nutné provést alespoň několik úplných manévrů, aby mohl být stanoven bod, v němž bude pohyb zpomalen (doporučujeme provést přibližně deset úplných manévrů, aby byl stanoven optimální bod, v němž bude aktivováno zpomalení pohybu).

6. Údržba

Řídicí jednotka zařízení SP6000, je elektronické zařízení, a jako takové nevyžaduje zvláštní údržbu. Nicméně je vhodné pravidelně, alespoň dvakrát za rok, zkontrolovat, jestli vnitřní část zařízení perfektně funguje, k tomu je vhodné přidržet se instrukcí uvedených v kapitole testování.

6.1. Likvidace

Tento výrobek je zhotoven z různých typů materiálů, některé z nich mohou být recyklovány (hliník, plasty, elektrické vodiče), jiné musí být zlikvidovány (desky tištěných spojů s elektronickými součástkami). Informujte se o systému recyklace a likvidace takových výrobků, přitom dbejte zákonů platných v místě použití tohoto zařízení. Některé elektronické součástky mohou obsahovat znečišťující látky, proto s nimi musí být naloženo tak, aby neohrožily životní prostředí.

7. Co dělat, když ...

Tento návod by měl posloužit instalačnímu technikovi k vyřešení nejčastějších problémů, se kterými se může setkat během instalace.

LED kontrolka nesvítí:

1. Zkontrolujeme, jestli je napájecí kabel správně připojen na síť elektrické proudy.
2. Zkontrolujeme jestli je mezi svorkami 3 a 4 svorkovnice elektrické napětí v hodnotě 24 Vac.
3. Zkontrolujeme, jestli je pojistka funkční. Je-li pojistka spálená, vyměňte ji za novou, rychlotavitelnou v hodnotě 2 A.

Nelze spustit žádný manévr:

1. Zkontrolujeme, jestli je vstup STOP aktivován, tzn. jestli je mezi svorkami 3 a 6 svorkovnice elektrické napětí rovnající se 24 Vac. Jestliže elektrické napětí nedosahuje této hodnoty, zkontrolujeme, jestli zapojení na vstupu „STOP“ je provedeno tak, aby se jednalo o kontakt NC (normálně zavřeno).
2. Zkontrolujeme jestli je zapojení fotobuněk na vstup „Foto“ provedeno tak, jak je znázorněno na obr. 5a - 5b, v případě že funkce „Fototest“ je deaktivována; anebo jde o zapojení znázorněné na obr. 6a - 6b, jestliže je funkce „Fototest“ je aktivována.
3. Zkontrolujeme, jestli poté co je ve fotobuněkách vyvolána reakce nějakou překážkou, je elektrické napětí mezi svorkami 3 a 7 svorkovnice rovno hodnotě 24 Vac. Jestliže elektrické napětí neodpovídá uvedené hodnotě, musíme zkontrolovat, jestli fotobuněky správně fungují, a to tak, že se přidržíme příslušných instrukcí.

Probíhající manévr se nezastaví po zásahu vstupu STOP:

1. Zkontrolujeme, jestli je zapojení na vstupu „Alt“ provedeno prostřednictvím kontaktu NC (normálně zavřeno) tak, jak je to znázorněno na „Schématu elektrického zapojení“ v kapitole 2.3.1. Jestli je zapojení provedeno správně, musíme zkontrolovat jestli v momentu, kdy je kontakt rozpojen LED kontrolka OK dvakrát rychle blikne.

Spido řídicí jednotka

Ihned poté, co je zahájen manévr otevírání dojde ke změně směru chodu.

2. Zvolený stupeň citlivosti ampérmetru je příliš nízký na to, aby motor zvedl vrata. Zvolte proto vyšší stupeň citlivosti, podle postupu, který je uveden v bodě 4.2. „Programování citlivosti ampérmetru“.

Při spuštění některého z manévrů se rozsvítí žárovka, hned potom zhasne a manévr není proveden:

1. Funkce „Fototest“ je aktivována a proces „Fototestu“ nedopadl, jak by měl. Zkontrolujte proto, jestli jsou fotobuňky zapojeny tak, jak je znázorněno na schématu zapojení obr. 6a - 6b. Jestliže je zapojení provedeno správně, je třeba zkontrolovat, jestli fotobuňky správně fungují, a to tak, že se přidržíme příslušných instrukcí.

Světelný signál nefunguje:

1. Zkontrolujeme, jestli během prováděného manévru je elektr. napětí na svorkách 1 a 2 odpovídá přibližně hodnotě 24 Vac. Jeli elektrické napětí v pořádku, jedná se o poruchu světelného signálu, který musí být zkontrolován podle příslušných instrukcí.

8. Technické údaje

Tabulka 2: Technické parametry

Napájecí napětí	230 Vac +/- 10 %, 50-60 Hz
Výstup světelného signálu	24 Vac (výstup se stabilním napětím), žárovka 25 W
Výstup pro napájení příslušenství	24 Vac, max. proud 200 mA
Maximální délka manévru	60 s
Délka pauzy	nastavitelná od 5 do 250 s
Délka světelného signálu	60 s
Pracovní teplota	-20 až +70 °C

9. Zásuvný přijímač SMXI

9.1 Popis

Radiový přijímač pracující na principu proměnného kódu, tzv. „*rolling code*“ série FLOR a VERY VR vyrobené společností Nice s.p.a.. Zvláštnost této série spočívá v tom, že rozpoznávací kód je odlišný pro každý vysílač (a je měněn pokaždé, když je použit). Aby tedy přijímač byl schopen rozeznat determinovaný vysílač je nutné přistoupit k uložení do paměti toho rozpoznávacího kódu. Tato operace musí být zopakována pro každý vysílač.

V paměti přijímače může být uloženo maximálně 256 rozpoznávacích kódů vysílačů. Nepočítá se se smazáním jednoho kódu vysílače, ale pouze s celkovým vymazáním všech kódů.

Během ukládání kódu vysílače do paměti je možno zvolit jednu z následujících 2 možností:

Typ I. Každé tlačítko vysílače aktivuje příslušný výstup na přijímači, to znamená, že tlačítko 1 aktivuje výstup 1, tlačítko 2 aktivuje výstup 2, a tak dále. V tomto případě stačí jediná fáze pro uložení příslušných dat do paměti pro každý vysílač, během tohoto procesu není důležité, které tlačítko je stisknuto, a v paměti je zabráno pouze jedno místo.

Typ II. Každému tlačítku vysílače může být přidělen jeden výstup přijímače, na příklad tlačítko 1 aktivuje výstup 3, tlačítko 2 aktivuje výstup 1, a tak dále. V tomto případě je nutné uložit do paměti vysílač tak, že stiskneme požadované tlačítko pro každý jednotlivý výstup, který chceme aktivovat. Přirozeně každé tlačítko může aktivovat pouze jeden výstup, zatímco jeden výstup může být aktivován vícero tlačítky. Každé tlačítko bude v tomto případě v paměti zabírat jednu pozici.

(Pozor: např. řídicí jednotka A400 využívá pouze první dva ze čtyř kanálů přijímače, výstup číslo 1 je napojen na vstup Krok za krokem a výstup číslo 2 je napojen na vstup AUX. Výstupy číslo 3 a 4 nejsou využívány.)



9.2 Instalace antény

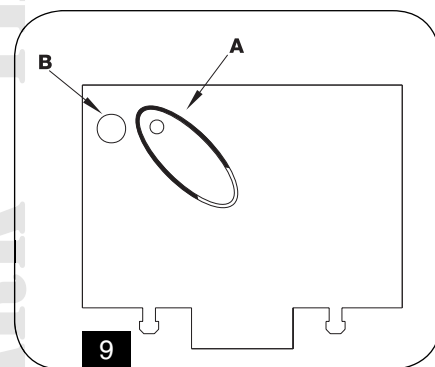
Abychom dosáhli dobré funkčnosti zařízení, musí být přijímač vybaven anténou typu *ABF* nebo *ABFKIT*. Bez antény se jeho dosah sníží na několik málo metrů. Anténa musí být nainstalována co nejvýše. Jestliže se v její blízkosti vyskytují kovové materiály nebo železobeton, je nutné, aby anténa byla nainstalována nad nimi. Je-li dodaný kabel pro připojení antény příliš krátký, použijeme koaxiální kabel s impedancí 50 ohmů (např. RG58 s nízkou ztrátou). Kabel nesmí být delší než 10 m.






V případě, že je anténa instalována v náročnějším nerovném terénu (velké množství zdí, apod.) je možné spojit svorku, na kterou je připojeno vinutí kabelu spojit se zemněním, čímž dosáhneme většího dosahu signálu. Zemnění v tomto případě musí být v blízkosti zařízení a musí být dobře provedeno. V případě, že není možné nainstalovat doporučenou anténu *ABF* nebo *ABFKIT* je možné dosáhnout dobrých výsledků, když použijeme jako anténu napájený kabel s přijímačem.





9.3 Uložení dálkového ovladače do paměti

Upozornění: když zahájíme fázi ukládání do paměti, každý vysílač, který je správně rozeznán v akčním rádiu přijímače je uložen do paměti. Je třeba vzít na vědomí tuto skutečnost, eventuelně odpojit anténu, aby byla snížena kapacita přijímače.

Postup při uložení dálkových ovladačů do paměti je časově omezen, proto je nutné si nejprve pozorně přečíst a pochopit celý tento postup předtím, než přistoupíme k vlastnímu ukládání do paměti. K provedení následujících pokynů pro postup je využíváno tlačítko (**odkaz A, obr. 9**) a LED kontrolka (**odkaz B, obr. 9**), které se nacházejí na radiovém přijímači.
















Tabulka 3: Uložení do paměti: I. způsob (B1)		Příklad
1	Stiskneme a podržíme tlačítko na přijímači po dobu alespoň 3 sekund	 3s
2	Jakmile se LED kontrolka rozsvítí, pustíme tlačítko	 
3	Do 10 sekund stiskneme alespoň na 2 sekundy první tlačítko vysílače, které chceme uložit	 2s
Poznámka: jestliže uložení do paměti proběhlo správně, LED kontrolka na přijímači 3krát blikne. Je-li potřeba uložit do paměti další vysílače, opakujeme 3. krok během dalších 10 sekund. Fáze ukládání do paměti je ukončena, jestliže během 10 sekund nejsou přijaty další kódy.		 x3

Tabulka 4: Uložení do paměti: II. způsob (B2)		Příklad
1	Stiskneme a pustíme tlačítko na přijímači	
2	Sledujeme jestli LED kontrolka jednou blikne	
3	Do 10 sekund stiskneme alespoň na 2 sekundy požadované tlačítko vysílače, které chceme uložit	 2s
Poznámka: jestliže uložení do paměti proběhlo správně, LED kontrolka na přijímači 3krát blikne. Je-li potřeba uložit do paměti další vysílače, opakujeme 3. krok během dalších 10 sekund. Fáze ukládání do paměti je ukončena, jestliže během 10 sekund nejsou přijaty další kódy.		 x3

9.4 Uložení do paměti na dálku

Je možné uložit kód vysílače do paměti přijímače, aniž by bylo nutné použití tlačítka. Musíme mít k dispozici dálkový ovladač, jehož kód je už uložen a je funkční. Jestliže je první vysílač uložen do paměti I. způsobem, také nový vysílač bude do paměti uložen I. způsobem a je možné stisknout jakékoli tlačítko vysílače. Jestliže je první vysílač uložen do paměti II. způsobem, tak i druhý vysílač bude do paměti uložen II. způsobem, ale je potřeba stisknout na prvním vysílači tlačítko, které aktivuje požadovaný vstup a na druhém vysílači to tlačítko, které chceme uložit do paměti.

Tabulka 5: Uložení do paměti na dálku (B3)		Příklad
1	Stiskneme na dobu alespoň 5 sekund tlačítko na <i>NOVÉM</i> vysílači a pak jej pustíme.	 x5s 
2	Stiskneme pomalu 3krát tlačítko na <i>STARÉM</i> vysílači	 1s  1s  1s
3	Stiskneme pomalu 1krát tlačítko na <i>NOVÉM</i> vysílači a pak je pustíme	 x1
Poznámka: chceme-li uložit do paměti další vysílače, opakujeme všechny kroky.		

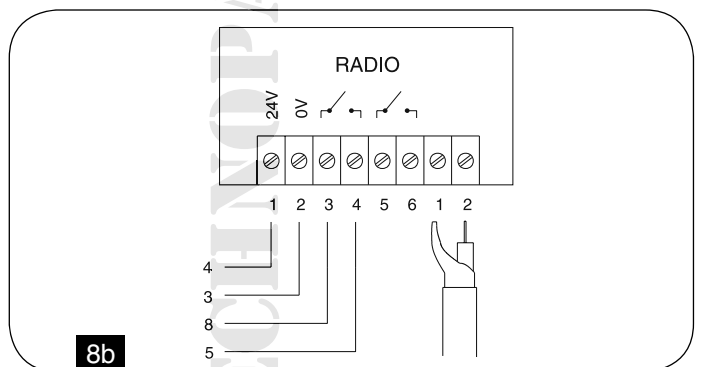
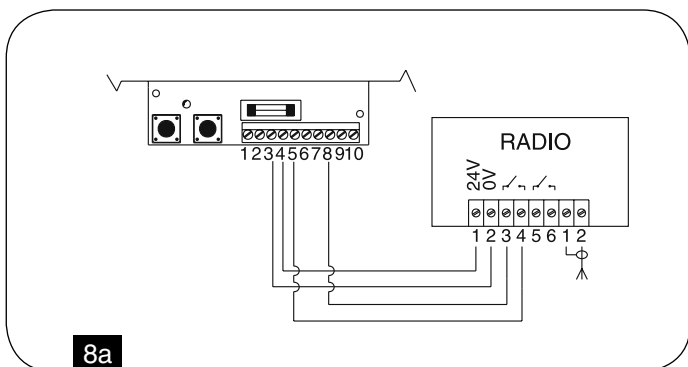
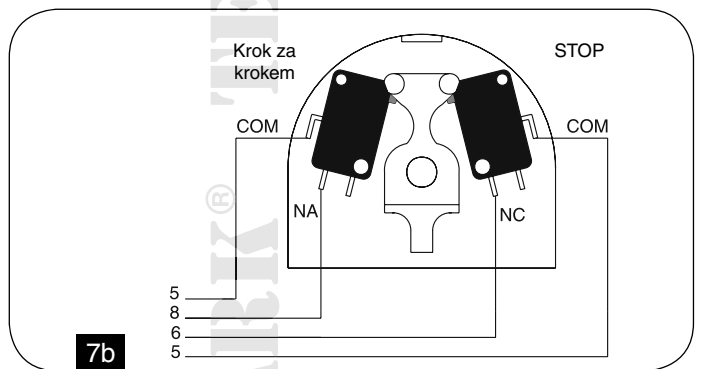
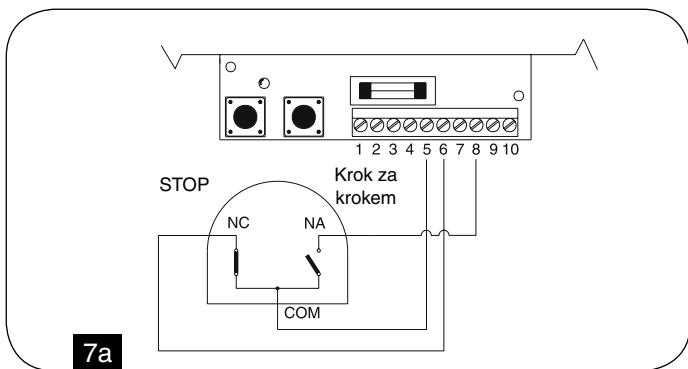
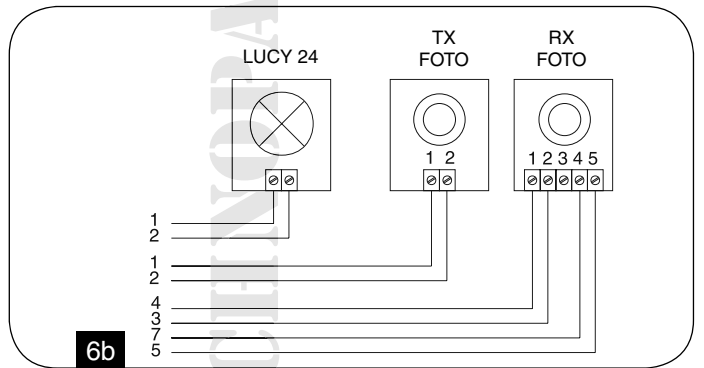
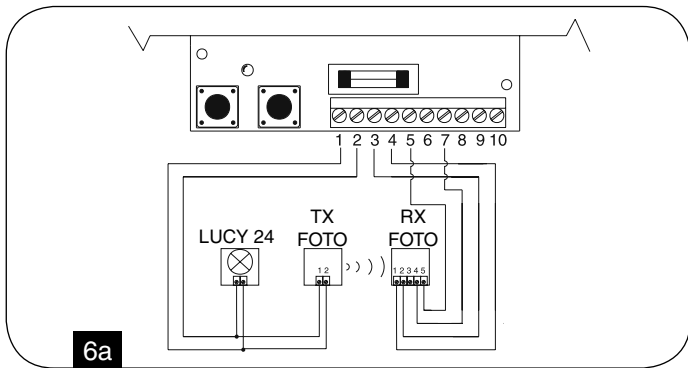
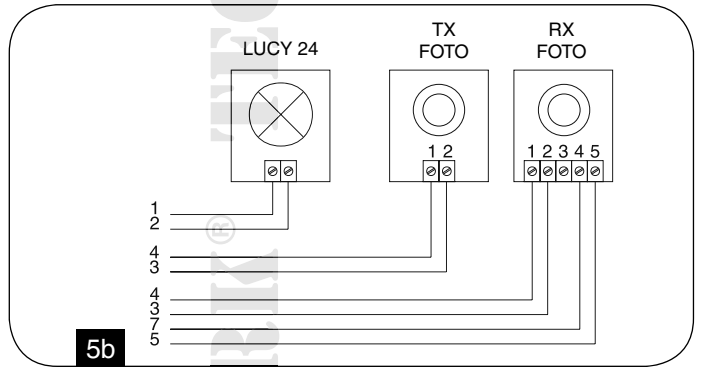
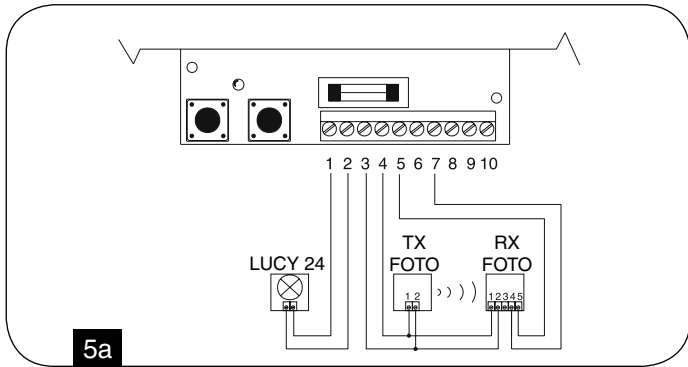
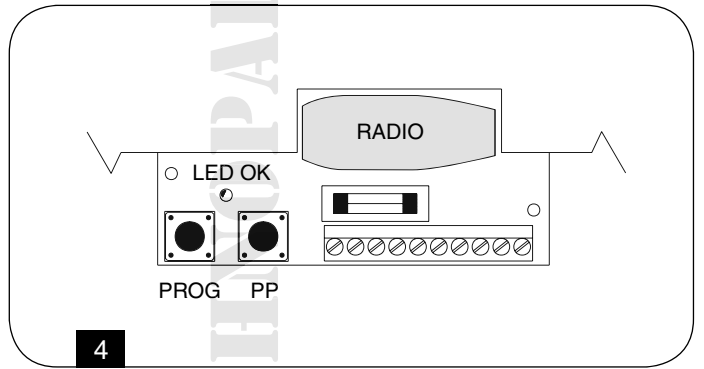
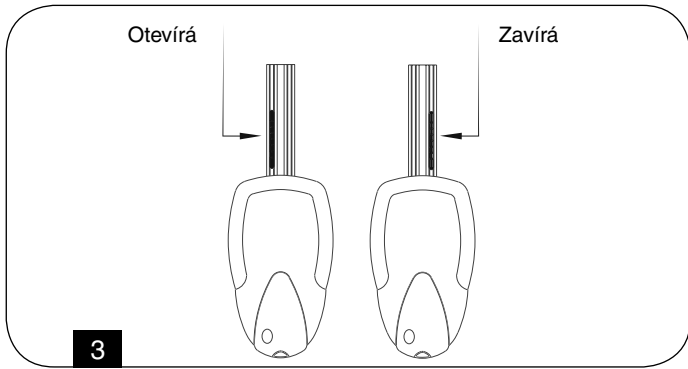
Tabulka 6: Vymazání kódů všech vysílačů (B4)		Příklad
1	Stiskneme a podržíme tlačítko na přijímači.	
2	Počkáme až se LED kontrolka rozsvítí, pak počkáme až zhasne, potom počkáme až 3krát blikne	   x3
3	Pustíme tlačítko přesně při 3. bliknutí	  3°
Poznámka: proces proběhl správně, jestliže po krátké chvíli LED kontrolka 5krát blikne.		 x5

9.5 Technické parametry

Tabulka 7: Přijímač SMXI	
Dekódování	Rolling code 52 bit (4,5 miliónů miliard kombinací)
Kompatibilní vysílač	FLOR, VERY VR, NiceWay
Přijímací frekvence	433,92 MHz
Impedance vstupu	52 Ω
Výstupy	4 (na konektoru SMXI)
Citlivost	Lepší než 0,5 μV (průměrný dosah 150 - 200 m s anténou ABF a ABFKIT)
Provozní teplota	-10 °C až + 55 °C

Tabulka 8: Vysílač	FLOR	VERY VR	NiceWay
Počet tlačítek	1 - 2 - 4	2	1 ÷ 240
Napájení	12 Vdc, baterií typu 23 A	6 Vdc Li baterií	3 Vdc, typ CR2032
Průměrný příkon	10 mA		-
Frekvence	433,92 MHz		433,92 MHz
Provozní teplota	-40 °C až + 85 °C		-20 °C až + 55 °C
Vyzařovaný výkon	0,1 mW		1 mW

Spido řídicí jednotka



Prohlášení o shodě

V souladu se směrnicí pro Strojní zařízení 98/37/CE, Příloha II., část B (prohlášení výrobce o shodě CE)

Číslo: 144/SPIDO Rev. 2.00 06/2004

Níže podepsaný Lauro Buoro, ve funkci generálního manažera, prohlašuje na vlastní odpovědnost, že výrobek :

Jméno výrobce: NICE S.p.a.

Adresa: Via Pezza Alta 13, 31046 Z.I. Ruscignè – Oderzo, Itálie

Typ: Převodový tažný pohon „SPIDER“ pro automatizaci sekčních a výklopných vrat

Modely: SP6000

Příslušenství: Přijímač rádiových vln model SMXI

Splňuje náležitosti předepsané níže uvedenými směrnicemi Evropské Unie:

98/37/CE (upravené 89/392/CEE) SMĚRNICE 98/37/CE EVROPSKÉHO PARLAMENTU A EVROPSKÉ RADY ze dne 22. června 1998 týkající harmonizace legislativy členských států v oblasti strojních zařízení.


V souladu s předpisy stanovenými směrnicí 98/37/CE upozorňujeme, že není povoleno uvádět výše specifikovaný výrobek do provozu, pokud nebylo zařízení, do něhož je ten výrobek zabudován, schváleno a prohlášeno za odpovídající požadavkům směrnice 98/37/CE.

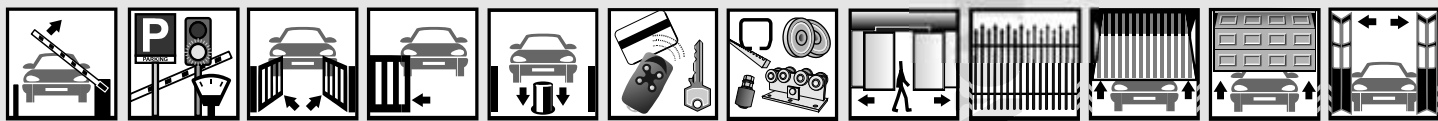
Dále výrobek splňuje požadavky stanovené následujícími směrnicemi Evropské Unie, stejně tak jako požadavky upravené směrnicí 93/68/CEE přijaté Evropskou Radou dne 22. července 1993:

73/23/CEE SMĚRNICE 73/23/CEE EVROPSKÉ RADY ze dne 19. února 1973 týkající harmonizace legislativy členských států v oblasti elektrických materiálů, určených pro použití ve stanovených mezích napětí.

89/336/CEE SMĚRNICE 89/336/CEE EVROPSKÉ RADY ze dne 3. května 1989 týkající harmonizace legislativy členských států v oblasti elektromagnetické kompatibility.

Oderzo, 10. června 2004


Lauro Buoro
generální manager



SPIDO

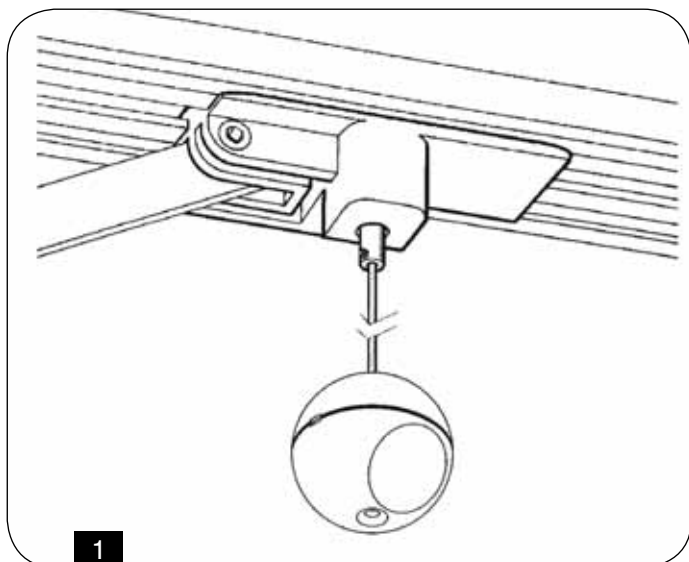
Elektromechanický pohon pro sekční vrata a výklopná vrata s protizávažím nebo s pružinami

Instrukce a upozornění určená pro uživatele převodového pohonu SPIDO

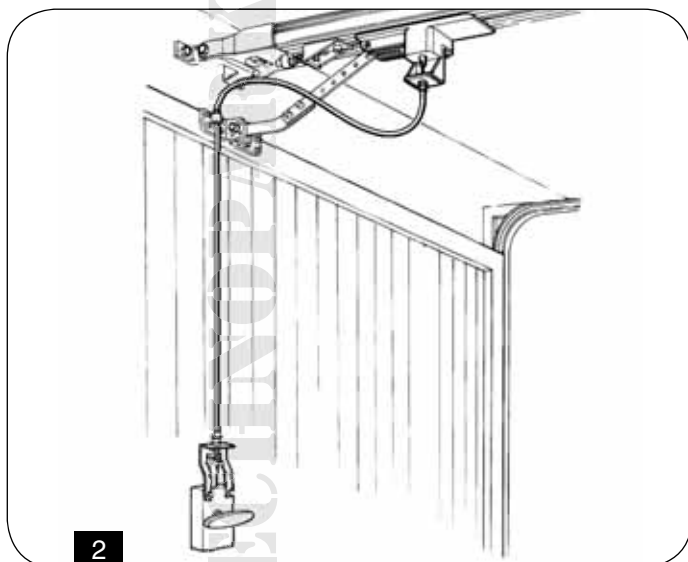
Obchodní síť TECHNOPARK dodává komponenty pro automatické ovládání vrat, dveří a bran; jako příklad uvedme: pohony, řídicí jednotky, světelnou signalizaci, fotobuňky, vysílače a přijímače radiových signálů. Obchodní síť TECHNOPARK je dodavatelem Vašeho automatického zařízení, jeho instalace je výsledkem posouzení, vyhodnocení a volby správného materiálu ze strany instalačního technika, kterému důvěřujete. Se všemi aktuálními nebo budoucími požadavky a dotazy se vždy obraťte na Vašeho instalačního technika. Automatické zařízení, jehož vlastníky jste se právě stali, v plné míře splňuje stupeň bezpečnosti, který předepisují příslušné směrnice, přesto nemůže být naprosto vyloučeno „nepatrné riziko“, tedy možnost, že mohou nastat nebezpečné situace, ačkoli tato pravděpodobnost je velmi malá.

Z tohoto důvodu bychom Vám chtěli dát několik rad, jak postupovat, abyste se vyhnuli případným nepříjemnostem:

1. Předtím, než začnete používat toto automatické zařízení, nechte si instalačním technikem vysvětlit, v čem spočívají případná rizika a věnujte několik minut přečtení instrukčního manuálu a upozorněním pro uživatele, který Vám předá instalační technik. Ponechte si manuál pro případ, že byste v budoucnosti měli nějaké pochybnosti a předejte ho případnému novému majiteli zařízení.
2. Na zařízení neprovádějte žádné úpravy, neměňte naprogramované parametry a ani nastavení regulace automatického zařízení.
3. Toto Vaše automatické zařízení bude provádět operace přesně podle Vašich pokynů; jeho nezodpovědné a nesprávné používání z něj může učinit nebezpečný mechanismus.
4. Předtím, než uvedete automatické zařízení do provozu, ujistěte se, že v akčním úhlu jeho činnosti nejsou osoby nebo jiné překážky.
5. Zajistěte, aby si děti nehrály v blízkosti automatického zařízení a zabraňte, aby byl mechanismus nechtěně uveden do chodu, zejména tím, že nenecháte dálkové ovladače v dosahu dětí.
6. Jakmile zjistíte, že se automatické zařízení chová neobvykle, odpojte jej od zdroje elektrické energie a proveďte ručně jeho odblokování. Nesnažte se zařízení opravit a ihned si vyžádejte zásah Vašeho instalačního technika.



1



2